

Substitución progresiva $Lx = b$

$$\begin{aligned}
 l_{11}x_1 &= b_1 \rightarrow x_1 = \frac{b_1}{l_{11}} \\
 l_{21}x_1 + l_{22}x_2 &= b_2 \rightarrow x_2 = \frac{b_2 - l_{21}x_1}{l_{22}} \\
 &\vdots \\
 l_{n-1,1}x_1 + l_{n-1,2}x_2 + \dots + l_{n-1,n-1}x_{n-1} &= b_{n-1} \\
 l_{n,1}x_1 + l_{n,2}x_2 + \dots + l_{n,n-1}x_{n-1} + l_{nn}x_n &= b_n
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 x_1 &= \frac{b_1}{l_{11}} \\
 x_k &= \frac{b_k - \sum_{i=1}^{k-1} l_{ki}x_i}{l_{kk}}
 \end{aligned}$$

Coste operativo $\approx \frac{n^2}{2}$

MÉTODO DE ELIMINACIÓN GAUSSIANA

$$Ax = b \xrightarrow[\text{por filas}]{\text{Transformaciones elementales}} Ux = c$$

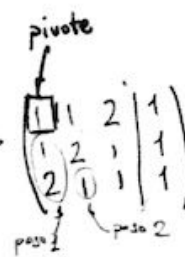
$$(F_i = F_i + a F_j)$$

la única transformación permitida.

1a ejemplo:

$$\begin{cases}
 x + y + 2z = 1 \\
 x + 2y + z = 1 \\
 2x + y + z = 1
 \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
 1 & 1 & 2 & 1 \\
 1 & 2 & 1 & 1 \\
 2 & 1 & 1 & 1
 \end{array} \right) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



Paso 1

$$\begin{aligned}
 m_{2,1} &= 1 \\
 m_{3,1} &= 2 \\
 F_2 - F_1 \\
 F_3 - 2F_1
 \end{aligned}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
 1 & 1 & 2 & 1 \\
 0 & 1 & -1 & 0 \\
 0 & -1 & -3 & -1
 \end{array} \right) \begin{matrix} m_{3,2} = -1 \\ F_3 + F_2 \end{matrix}$$

Paso 2

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
 1 & 1 & 2 & 1 \\
 0 & 1 & -1 & 0 \\
 0 & 0 & -4 & -1
 \end{array} \right) \rightarrow \begin{cases} x + y + 2z = 1 \\ y - z = 0 \\ -4z = -1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} x = 1/4 \\ y = 1/4 \\ z = 1/4 \end{cases}$$

ELIMINACIÓN GAUSSIANA

INTERPRETACIÓN MATRICIAL DE LA EG. FACTORIZACIÓN LU.

$$EG \rightarrow A = L \cdot U$$

Para una eliminación gaussiana:

PASO 1

$$\begin{cases}
 F_2 = F_2 - m_{21}F_1; m_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}} \\
 F_3 = F_3 - m_{31}F_1; m_{31} = \frac{a_{31}}{a_{11}} \\
 \vdots \\
 F_n = F_n - m_{n1}F_1; m_{n1} = \frac{a_{n1}}{a_{11}}
 \end{cases}$$

Transformaciones elementales

PIVOTE

$$E = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -m_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

$$E_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -m_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ -m_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -m_{n1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

PASO 2

Transformaciones elementales

$$\dots \rightarrow E_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & -m_{22} & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & -m_{n2} & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

$$A \xrightarrow{\text{PASO 1}} A^{(1)} = E_1 \cdot A \xrightarrow{\text{PASO 2}} A^{(2)} = E_2 \cdot E_1 \cdot A \rightarrow \dots \rightarrow U = \underbrace{E_{n-1} \cdot E_{n-2} \cdot \dots \cdot E_2 \cdot E_1}_{\text{todas triangulares inferiores y regulares}} \cdot A \Rightarrow$$

todas triangulares inferiores y regulares
n-1 pasos
(porque en la última columna no hacemos nada).

Todos triangulares inferiores
triangular inferior (LOW)

$$\Rightarrow A = E_1^{-1} \cdot E_2^{-1} \cdot \dots \cdot E_{n-2}^{-1} \cdot E_{n-1}^{-1} \cdot U = L \cdot U$$

Triangular superior (UP)

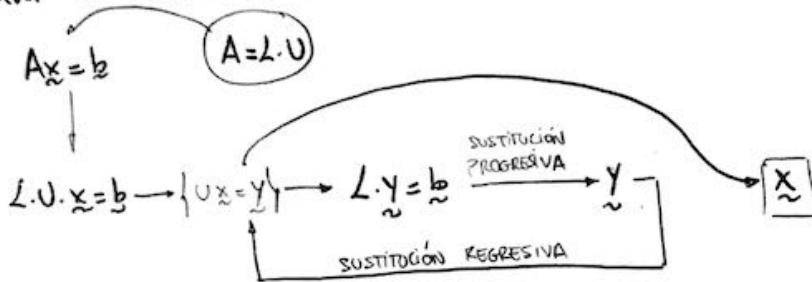
Para cualquier matriz E_i :

$$E_i = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ -m_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ -m_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -m_{i1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} \rightarrow E_i^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ m_{21} & 1 & 0 & \dots & 0 \\ m_{31} & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ m_{i1} & 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ m_{21} & 1 & & & & \\ m_{31} & m_{32} & 1 & & & \\ m_{41} & m_{42} & m_{43} & 1 & & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ m_{n1} & m_{n2} & m_{n3} & m_{n4} & \dots & 1 \end{pmatrix}$$

UTILIDAD DE LA FACTORIZACIÓN LU

- Resolver un sistema de ecuaciones lineales



- Cálculo de $|A|$

$$A = L \cdot U \rightarrow |A| = |L| \cdot |U|$$

\rightarrow Para eliminación de Gauss o equivalente $\rightarrow |L| = 1 \rightarrow |A| = |U|$

Ejemplo

$$\begin{cases} x + y + 3z = 4 \\ 2x + y - z + t = 1 \\ 3x - y - z + 2t = 3 \\ -x + 2y + 3z - t = 4 \end{cases}$$

Resolver sin ~~modificar~~ modificar $\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$.

$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 3 & -1 \end{pmatrix}$

$\begin{matrix} EG & m_{21} = \frac{a_{21}}{a_{11}} = 2 \\ & m_{31} = 3 \\ & m_{41} = -1 \\ F_2 - 2F_1 & \\ F_3 - 3F_1 & \\ F_4 + F_1 & \end{matrix}$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & -4 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$k=2$
 $m_{22} = 4$
 $m_{42} = -3$
 $F_3 - 4F_2$
 $F_4 + 3F_2$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & 3 & 13 \\ 0 & 0 & 0 & -13 \end{pmatrix}$$

U

$k=3$
 $m_{43} = 0$
 $F_4 = F_4$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -m_{21} & 1 & 0 & 0 \\ m_{31} & m_{32} & 1 & 0 \\ m_{41} & m_{42} & m_{43} & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 1 & 0 \\ -1 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \underline{Ax} = \underline{b} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix} \xrightarrow{A=LU} LU\underline{x} = \underline{b} \xrightarrow{\underline{U}\underline{x} = \underline{y}} \underline{Ly} = \underline{b}$$

$$\underline{Ly} = \underline{b} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 4 & 1 & 0 \\ -1 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} y_1 = 4 \\ 2y_1 + y_2 = 1 \\ 3y_1 + 4y_2 + y_3 = -3 \\ -y_1 - 3y_2 + y_4 = 4 \end{cases} \xrightarrow{\text{SST}} \begin{cases} y_1 = 4 \\ y_2 = -7 \\ y_3 = 13 \\ y_4 = -13 \end{cases} \rightarrow \underline{y} = \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 13 \\ -13 \end{pmatrix}$$

este vector es como hubiese quedado "garcaboa" si hubieramos hecho todo en la matriz ampliada

$$\underline{U}\underline{x} = \underline{y} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -1 & -5 \\ 0 & 0 & 3 & 13 \\ 0 & 0 & 0 & -13 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ -7 \\ 13 \\ -13 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{cases} t = 1 \\ z = 0 \\ y = 2 - 2st - y = 2 \\ x = -1 \end{cases} \rightarrow \underline{x} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

PROBLEMAS DEL MÉTODO DE EG

- EG falla con ciertas matrices. Si durante el proceso de ejecución se crea un 0 en la diagonal (0 como pivote), el método falla ($m = \frac{a_{ij}}{0}$).

Este problema tiene fácil solución: intercambio de filas. Esto está prohibido en EG, pero si lo admitimos, damos paso a un nuevo método \rightarrow MÉTODO DE ELIMINACIÓN GAUSSIANA CON PIVOTAJE PARCIAL

Hay dos tipos de matrices que no presentan problemas numéricos, siendo EG un algoritmo estable:

⊕ Matrices simétricas y definidas positivas (Criterio de Sylvester, Cholesky)

⊕ Matrices estrictamente diagonal dominantes.

\hookrightarrow El valor absoluto de cada elemento de la diagonal es mayor que la suma de los valores absolutos del resto de los elementos de la fila.

$$A = (a_{ij}), |a_{ij}| > \sum_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n |a_{ij}|$$

ejemplo:

$$A = \begin{pmatrix} 7 & 2 & 0 \\ 3 & 5 & -1 \\ 0 & 5 & -6 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} 7 &> 2+0 \\ 5 &> 3+1 \\ 6 &> 5+0 \end{aligned}$$

MÉTODOS DE ELIMINACIÓN / FACTORIZACIÓN COMPACTA

La factorización $A=L \cdot U$ no es única.

demostración:

Sea D una matriz diagonal y regular:

$$A=L \cdot U = L \underbrace{(DD^{-1})}_I U = (LD) \cdot (D^{-1}U) = L' \cdot U'$$

significando triangular inferior
significando triangular superior.

pero $L \neq L'$
 $U \neq U'$

Si se fijan los elementos de la diagonal de L o U , entonces la factorización es única. Ejemplo:

en EG $\rightarrow L = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ x & 1 & & \\ y & & 1 & \\ z & & & 1 \end{pmatrix}$

Las dos más habituales:

⊗ La diagonal de L es todos 1s: $l_{ii}=1, \forall i=1, \dots, n \rightarrow$ FACTORIZACIÓN DE DODDITTLE (equivalente a EG)

⊗ La diagonal de U es todos 1s: $u_{ii}=1, \forall i=1, \dots, n \rightarrow$ FACTORIZACIÓN DE CROUT

ejercicio para entender el método.

$$A = \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 & 4 \\ 12 & -8 & 6 & 10 \\ 3 & -13 & 9 & 3 \\ -6 & 4 & 1 & -18 \end{pmatrix} \stackrel{\text{DODDITTLE}}{=} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ l_{21} & 1 & 0 & 0 \\ l_{31} & l_{32} & 1 & 0 \\ l_{41} & l_{42} & l_{43} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} & u_{14} \\ 0 & u_{22} & u_{23} & u_{24} \\ 0 & 0 & u_{33} & u_{34} \\ 0 & 0 & 0 & u_{44} \end{pmatrix} =$$

Paso K=1

- 1) Se obtiene el elemento de la diagonal (u_{11})
- 2) Se obtienen los elementos la fila 1 de U y columna 1 de L .

- ⊙ $F1L \times C1U \rightarrow 1 \cdot u_{11} = 6$
- ⊙ $F2L \times C2U \rightarrow u_{12} = -2$
- $F2L \times C3U \rightarrow u_{13} = 2$
- $F2L \times C4U \rightarrow u_{14} = 4$
- ⊙ $F2L \times C1U \rightarrow l_{21} \cdot u_{11} = 12 \rightarrow l_{21} = 2$
- $F3L \times C1U \rightarrow l_{31} \cdot u_{11} = 3 \rightarrow l_{31} = \frac{1}{2}$
- $F4L \times C1U \rightarrow l_{41} \cdot u_{11} = -6 \rightarrow l_{41} = -1$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & -3 & 1 & 0 \\ -1 & -\frac{1}{2} & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 & 4 \\ 0 & -4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

Paso K=2

- ⊙ $F2L \times C2U \rightarrow l_{21} \cdot u_{12} + u_{22} = -8$
 $2 \cdot (-2) + u_{22} = -8$
 $u_{22} = -4$
- ⊙ $F2L \times C3U \rightarrow l_{21} \cdot u_{13} + u_{23} = 6$
 $u_{23} = 2$
- $F3L \times C2U \rightarrow u_{32} = 2$
- ⊙ $F3L \times C3U \rightarrow u_{33} = 5$
- $F4L \times C2U \rightarrow l_{42} = -\frac{1}{2}$

Paso K=3

- ⊙ $F2L \times C3U \rightarrow u_{23} = 2$
- ⊙ $F3L \times C4U \rightarrow u_{34} = -5$
- $F4L \times C3U \rightarrow l_{43} = 2$

Paso K=4

- $F4L \times C4U$
 $l_{44} \cdot u_{44} = -3$