

# Automatika eta Kontrola

## 7. Gaia - Maiztasunaren eremuko azterketa

Sistemen Ingeniaritza eta Automatika Saila

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Irakasgaiaren edukiak
  - Aurkezpena
  - Sarrera
  - Sistema dinamukoen ereduak
  - Sistema dinamikoen Kanpo adierazpidea
  - Denboraren eremuko adierazpidea
  - Sistema berrelikatuak
  - Kontrolagailuen diseinua
  - Maiztasunaren eremuko adierazpidea**



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## □ Helburuak

- ☑ Edozein sarreraren aurrean, sistema dinamikoak zelan erantzuten duten aztertzea. Horretarako, hainbat maiztasunetako sarrera senoidalei zelan erantzuten dieten aztertuko da (edozein seinale hainbat maiztasunetako seinale senoidalen batuketa bezala deskonposa daiteke).
- ☑ Begizta itxiko sistema batek norainoko egonkortasuna duen kuantifikatzea (egonkortasun erlatiboa).

## □ Norbenegaratu beharreko gaitasunak

- ☑ Maiztasun-erantzunetik abiatuta, prozesu baten eredua identifikatzea.
- ☑ Begizta irekiko maiztasun-erantzunetik abiatuta, sistema berrelikatu baten egonkortasun-tartea kuantifikatzea.
- ☑ PID kontrolagailuaren ekintzak maiztasunaren eremuan duten eragina ulertu



# Maiztasunaren eremuko azterketa

Gai zerrenda:

- ❑ **Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa**
- ❑ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
- ❑ Transferentzi funtzio baten identifikazioa
- ❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa



# Maiztasunaren eremuko azterketa

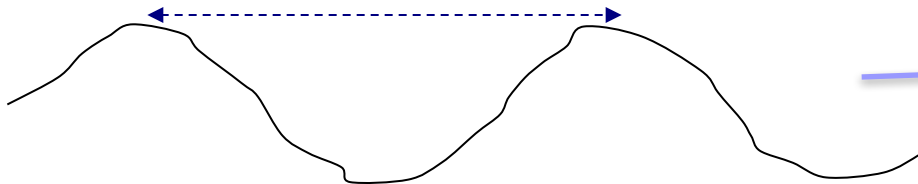
- ❑ Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa

✓ Seinale senoidalak:

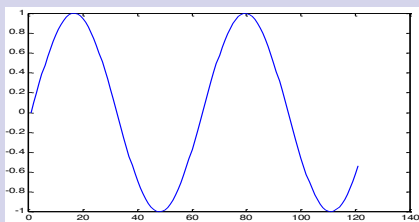


Maiztasun handiko seinalea:  
**aldakuntza arina**

T



Maiztasun txikiko seinalea:  
**aldakuntza geldoa**

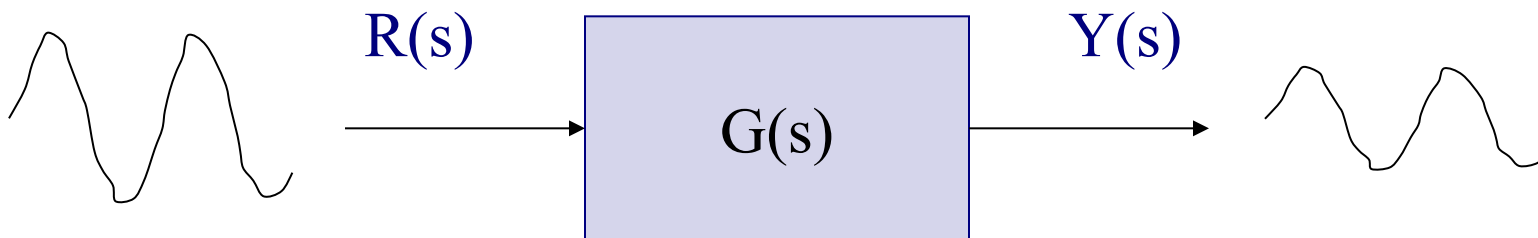


$$u = A \text{ sen}(\omega t)$$

$$\omega = 2\pi/T \text{ rad/denbora-unitatea}$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
  - ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:



- Egoera iraunkorra aztertzen da

$$Y(s) = G(s)R(s)$$

$$R(s) = \frac{\omega A}{s^2 + \omega^2}$$

$$G(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:

Frakzio sinpletan

$$Y(s) = G(s)R(s) = \frac{G(s)A\omega}{s^2 + \omega^2} = \underbrace{\frac{R_1}{s + j\omega} + \frac{R_2}{s - j\omega}}_{\text{Egoera iraunkorra}} + \underbrace{\text{Beste termino batzuk (poloei dagozkienak)}}_{\text{Egoera iragankorra}}$$

$$R(s) = A \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$$

$$R_1 = Y(s)(s + j\omega) \Big|_{s=-j\omega} = \frac{G(s)A\omega}{s - j\omega} \Big|_{s=-j\omega} = \frac{G(-j\omega)A\omega}{-2j\omega} = -\frac{AG(-j\omega)}{2j}$$

$$R_2 = Y(s)(s - j\omega) \Big|_{s=j\omega} = \frac{G(s)A\omega}{s + j\omega} \Big|_{s=j\omega} = \frac{G(j\omega)A\omega}{2j\omega} = \frac{AG(j\omega)}{2j}$$

$$y_{ss}(t) = \frac{-AG(-j\omega)}{2j} e^{-j\omega t} + \frac{AG(j\omega)}{2j} e^{j\omega t}$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

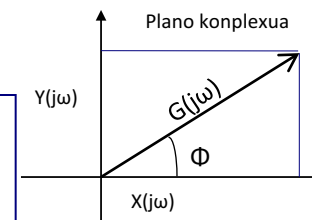
- ❑ Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:

**$G(j\omega)$  funtzio konplexua da, beraz:**

**Modulua:**  $|G(j\omega)| = \sqrt{X^2(\omega) + Y^2(\omega)} = |G(-j\omega)|$

**Argumentua:**  $ArgG(j\omega) = \arctg \frac{Y(\omega)}{X(\omega)} = \Phi(\omega)$

$G(-j\omega) = |G(-j\omega)|e^{-j\phi}$  ;  $G(j\omega) = |G(j\omega)|e^{j\phi}$  ;  $|G(-j\omega)| = |G(j\omega)|$



$$y_{ss}(t) = \frac{-A}{2j} (X(\omega) - jY(\omega))e^{-j\omega t} + \frac{A}{2j} (X(\omega) + jY(\omega))e^{j\omega t}$$

$$y_{ss}(t) = AX(\omega) \frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j} + AY(\omega) \frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2}$$

**baina:**  $\frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j} = \text{sen}\omega t$  **eta**  $\frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2} = \text{cos}\omega t$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

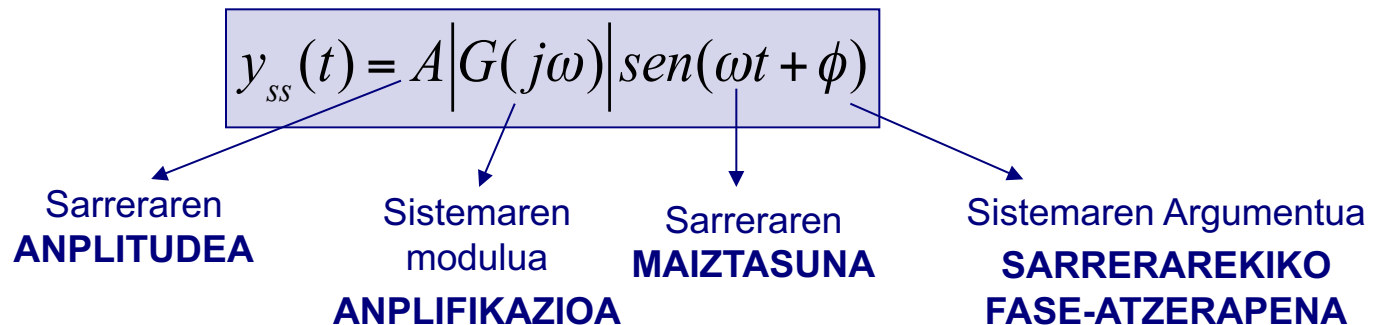
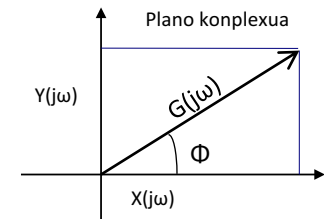
- ❑ Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:

**Kontutan izanda:**

$$X(\omega) = \sqrt{X^2(\omega) + Y^2(\omega)} \cos \Phi(\omega) \quad Y(\omega) = \sqrt{X^2(\omega) + Y^2(\omega)} \text{sen} \Phi(\omega)$$

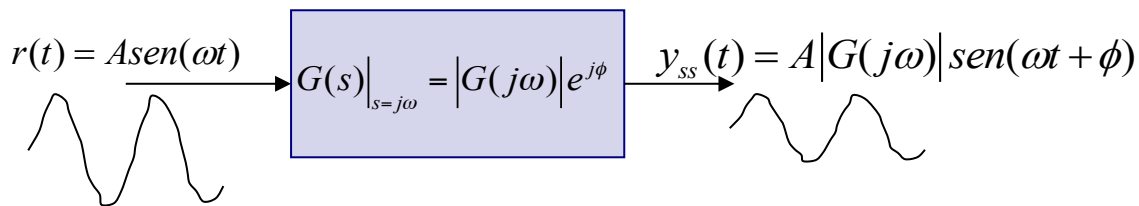
$\Phi(\omega)$   $G(j\omega)$ -ren ardatz errealekiko angelua da

$$y_{ss}(t) = A \sqrt{X^2(\omega) + Y^2(\omega)} \text{sen}(\omega t + \alpha(\omega))$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
  - ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:
    - Egoera iraunkorra aztertzen da



□ Sarrera seonidala denean iraunkorreko erantzuna ere seinale senoidala da:

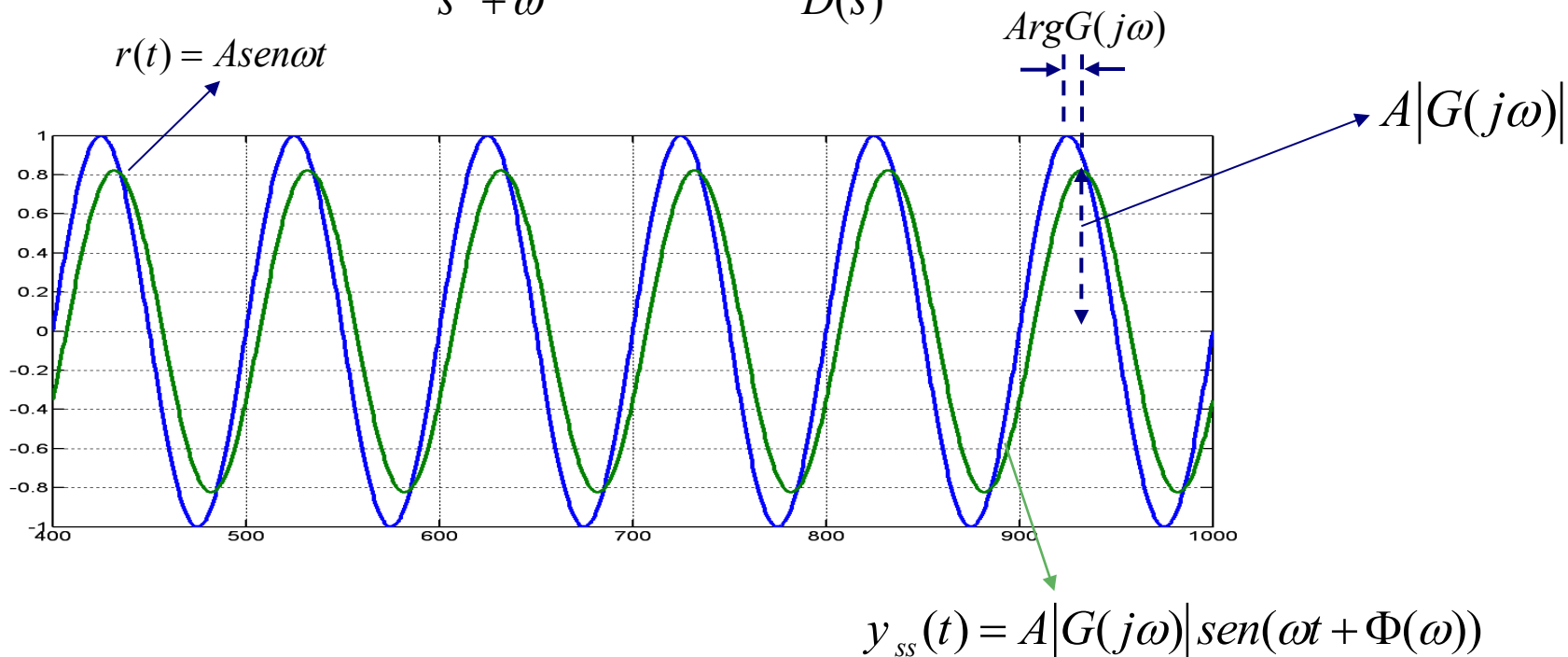
- Sarreraren maiztasun berdinekoa
- Atenuazio/anplifikazio-faktorea:  $|G(j\omega)|$
- Desfase-angelua:  $\phi = \arg(G(j\omega))$

Irteera-seinalearen anplitudea eta desfasea kitzikadura maiztasunaren menpeko dira, eta tranferentzi funtzioak maiztasun horretarako duen modulua eta argumentua kalkulatu lor daitezke

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:

$$R(s) = A \frac{\omega}{s^2 + \omega^2}; \quad G(s) = \frac{N(s)}{D(s)}$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
  - ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:
    - **1. Ariketa:** Ondorengo sistema kontutan hartuz,  $G(s)$ ,



$$G(s) = \frac{10(s+1)}{s^2(s+5)}$$

- ✓ Kalkulatu zein den sistemaren erantzuna honako sarrera sinusoidalaren aurrean:  $r(t)=2\sin 3t$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
  - ✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:
    - **2. Ariketa:** Ondorengo sistema kontutan hartuz,  $G(S)$ ,

$$G(s) = \frac{s + 4}{s^2 + 5s + 6}$$

- ✓ Fasea eta magnitudea kalkulatu,  $\omega$ -ren menpe adieraziz



# Maiztasunaren eremuko azterketa

□ Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa

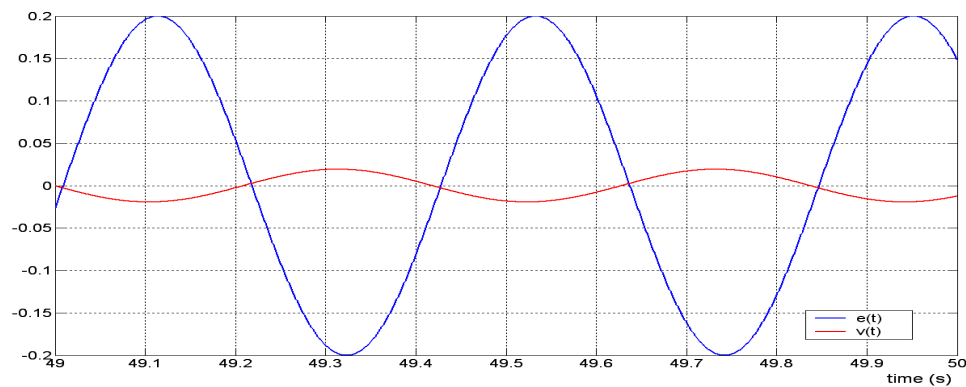
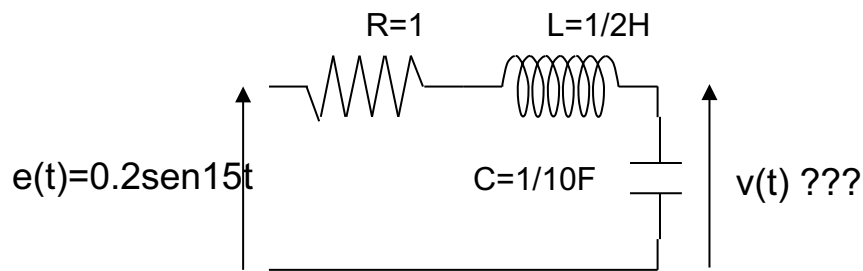
✓ Sistema egonkor baten erantzuna sarrerako maiztasun-seinaleei:

➤ **3. Ariketa** : (2013/6/28 azterketa)

Irudiko RLC zirkuitua kontutan hartuz:

a) Kalkulatu  $G(s)$  transferenti funtzioa, sarrera-tentsioa  $e(t)$  eta irteera-tentsioa  $v(t)$  erlazionatzen dituen

b) Zein da  $v(t)$ -ren adierazpidea  $e(t)=0.2\sin 15t$  denean?



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## Gai zerrenda:

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak**
- Transferentzi funtzio baten identifikazioa
- Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Maiztasun-erantzuna:

- Sistema lineal batek eragiten duen atenuazioa  $|G(j\omega)|$  eta desfasea  $\phi = \text{Arg}(G(j\omega))$   $G(s)$ -ren menpeko dira bakarrik, eta  $\omega$  maiztasunaren funtzio bezala adieraz daitezke hainbat diagrama erabiliz.
- Horretarako,  $G(s)$ -n,  $s$ -ren ordeaz  $j\omega$  ipini eta  $G(j\omega)$ -ren modulu eta argumentua kalkulatu dira.

Bode-diagramak

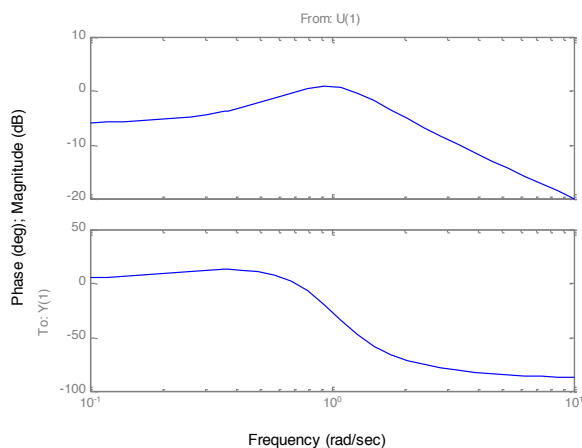
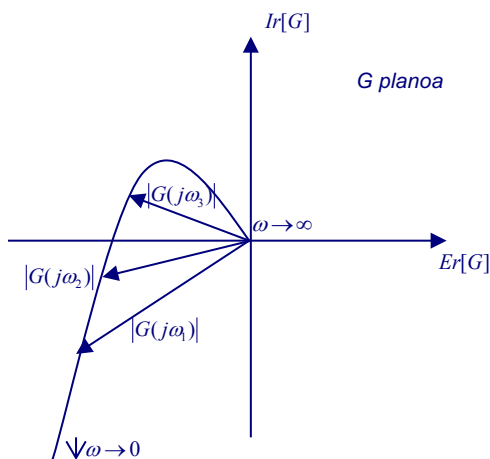
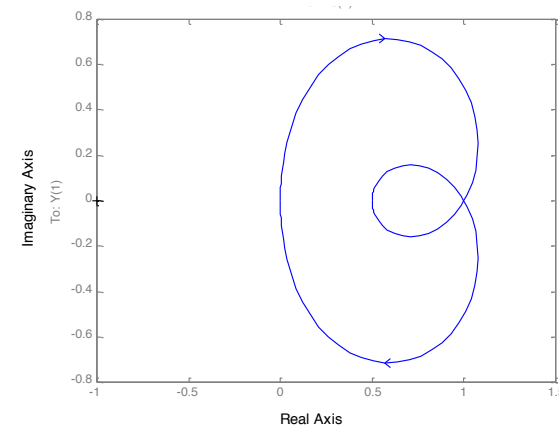


Diagrama polarra



Nyquist diagrama

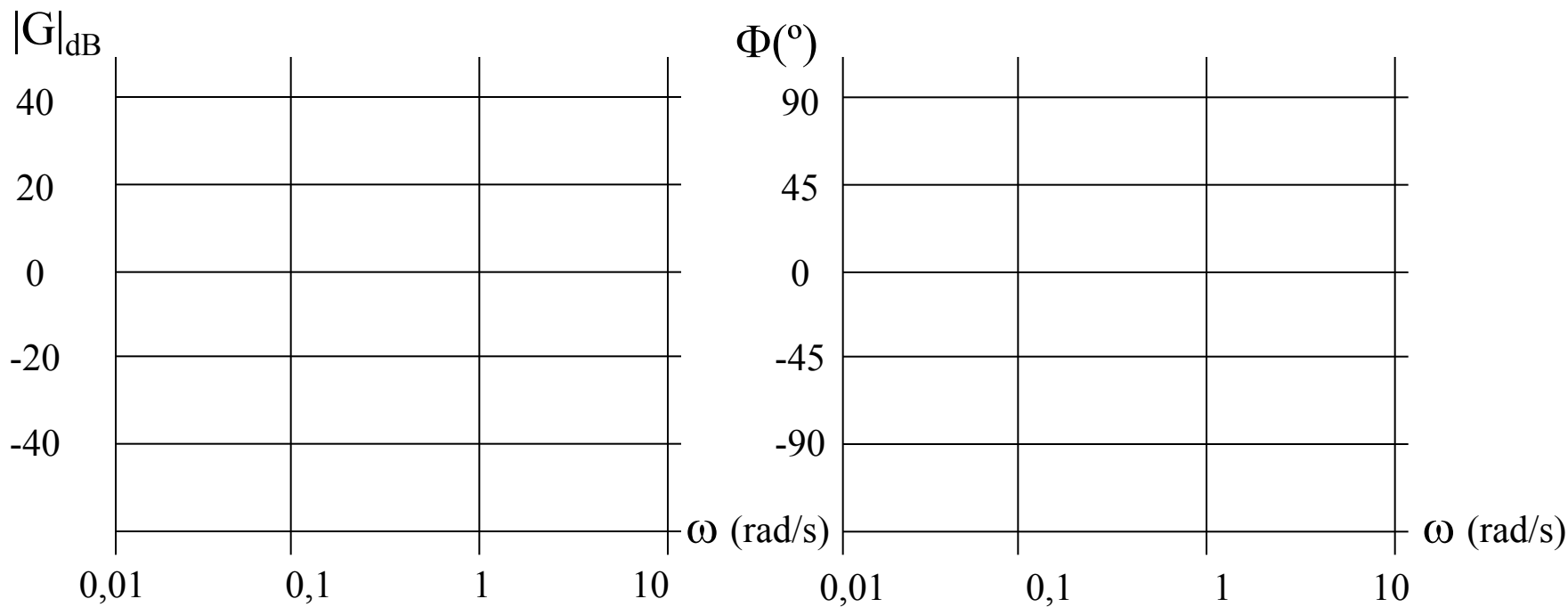


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak:

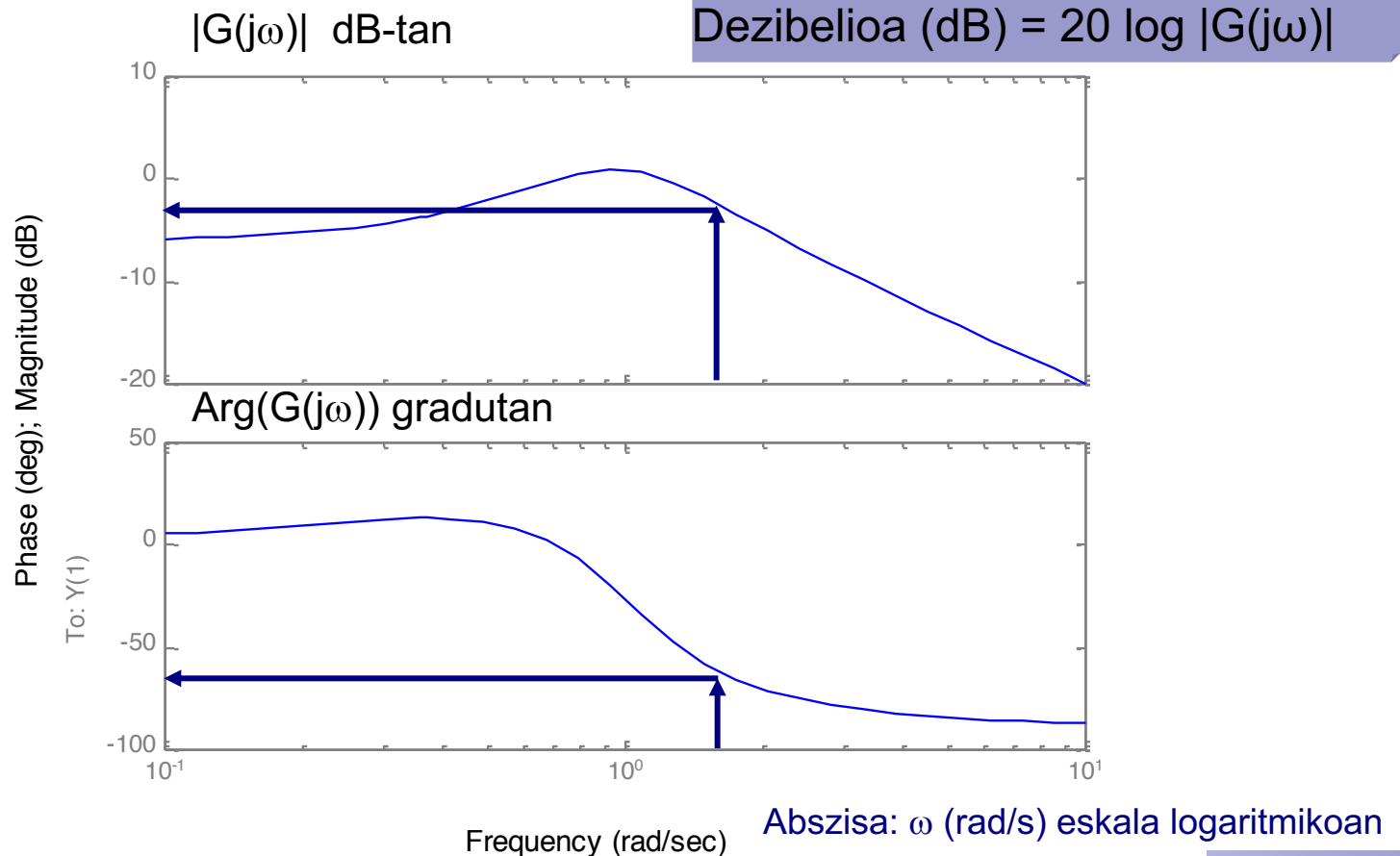
$20 \log |G(j\omega)|$  (dB) eta  $\text{Arg } G(j\omega)$  adierazi  $\omega$  (rad/s) maiztasunaren menpe



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak:



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak: Zergaitik diagrama logaritmikoak?

- Moduluen biderketa batuketa bihurtzen da logaritmoak aplikatzean. Horrez gain, kurba asintotiko hurbildua adieraz daiteke

$$G(s) = K_1 \frac{e^{-t_m s} (s + z_1)(s + z_2) \dots (s + z_m)}{s(s + p_1)(s + p_2) \dots (s + p_n)}$$

- Bode erako adierazpidea

$$G(s) = K \frac{e^{-t_m s} (\tau_a s + 1)(\tau_b s + 1) \dots (\tau_m s + 1)}{s(\tau_1 s + 1)(\tau_2 s + 1) \dots (\tau_n s + 1)} \quad |G(j\omega)| = K \frac{|e^{-t_m s}| |\tau_a j\omega + 1| |\tau_b j\omega + 1| \dots |\tau_m j\omega + 1|}{\omega |\tau_1 j\omega + 1| |\tau_2 j\omega + 1| \dots |\tau_n j\omega + 1|}$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log G(j\omega) = 20 \log K + \sum_i 20 \log |\tau_i j\omega + 1| - 20 \log \omega - \sum_k 20 \log |\tau_k \omega + 1|$$

$$\text{Arg}(G(j\omega)) = \text{Arg}(K) + \text{Arg}(e^{-j\omega t_m}) + \sum_i \text{Arg}(\tau_i j\omega + 1) - \text{Arg}(j\omega) - \sum_k \text{Arg}(\tau_k j\omega + 1)$$

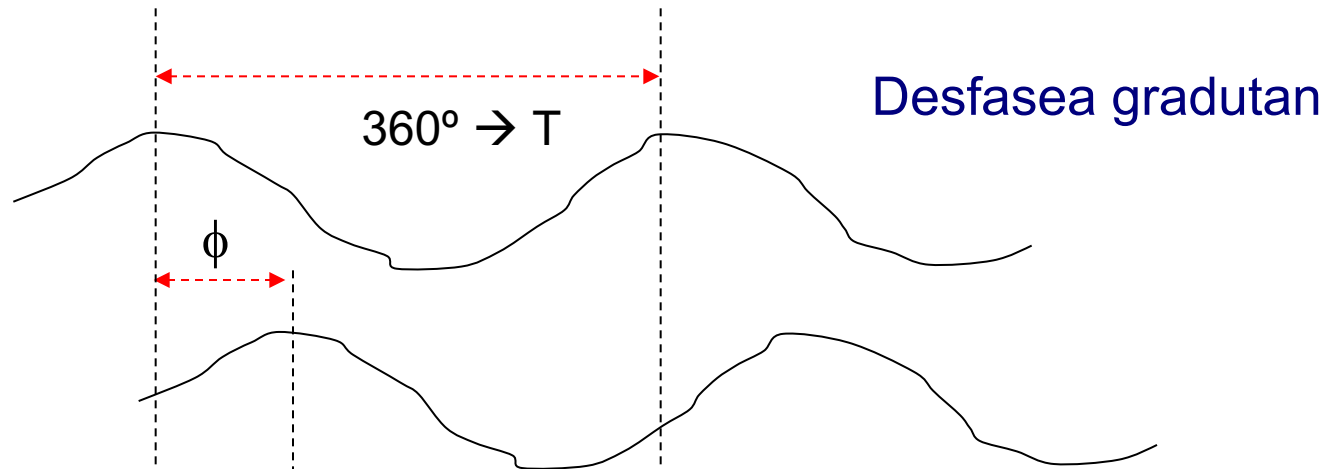


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak:

- $dB$ -tan,  $|G(j\omega)|$ -ren diagrama,  $G(s)$ -ren oinarrizko osagaien (polo, zero, irabazpena, atzerapena) diagramak gainezarriz lor daiteke.



gradutan emandako  $\phi$  desfasea atzerapen-denbora bezala ere adieraz daiteke:  $(\phi * T) / 360$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

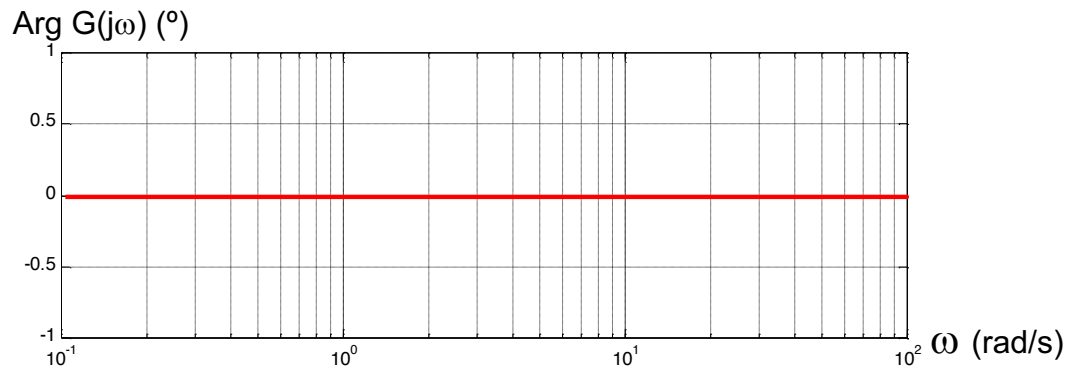
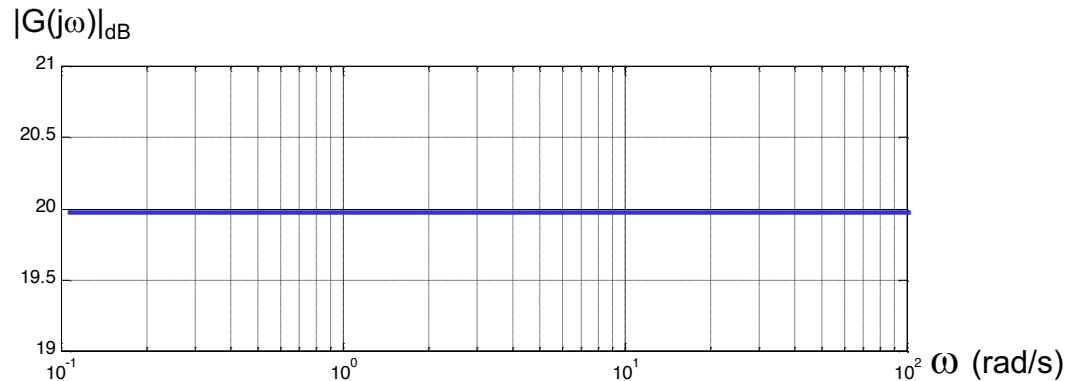
- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **Irabazpen estatikoa K**

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |K| = kte \quad \text{Arg } G(j\omega) (\text{°}) = 0^\circ \text{ edo } \pi \text{ (K < 0 denean)}$$

□ 1. Adibidea:

$$20 \log |K| = 20$$

$$\downarrow$$
$$K = 10$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **Poloa jatorrian:  $G(s)=1/s$**

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |1/j\omega| = -20 \log \omega \quad \text{Arg } G(j\omega) (\text{°}) = \text{Arg } (1/j\omega) = -90^\circ$$

$$G(s) = 1/s$$

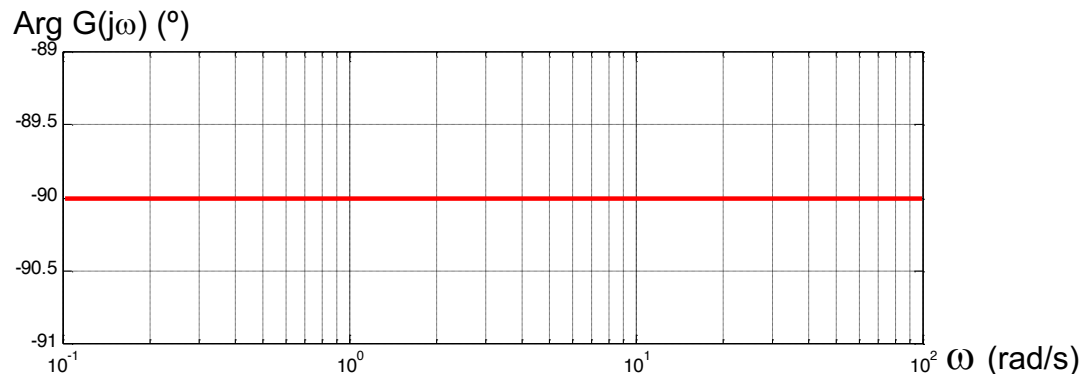
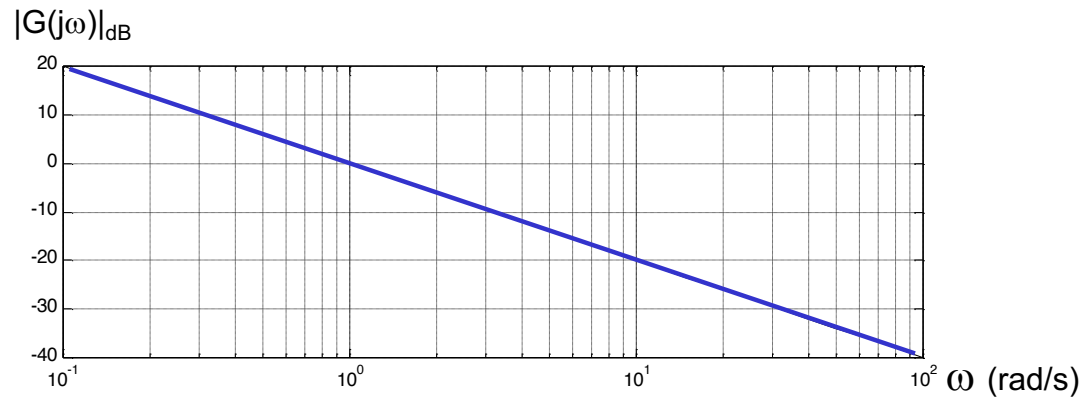
- **modulua:**  
-20 dB/h maldadun lerro zuzena ( $\omega = 1$ , 0 dB)-tik igarotzen dena

- **argumentua:**  
 $-90^\circ \forall \omega$

$$G(s) = 1/s^n$$

- **modulua:**  
-20\*n dB/h maldadun lerro zuzena

- **argumentua:**  
 $-90*n^\circ \forall \omega$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **Zeroa jatorrian:  $G(s)=s$**

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |j\omega| = +20 \log \omega$$

$$\text{Arg } G(j\omega) (^{\circ}) = \text{Arg } (j \omega) = +90^{\circ}$$

$$G(s)=s$$

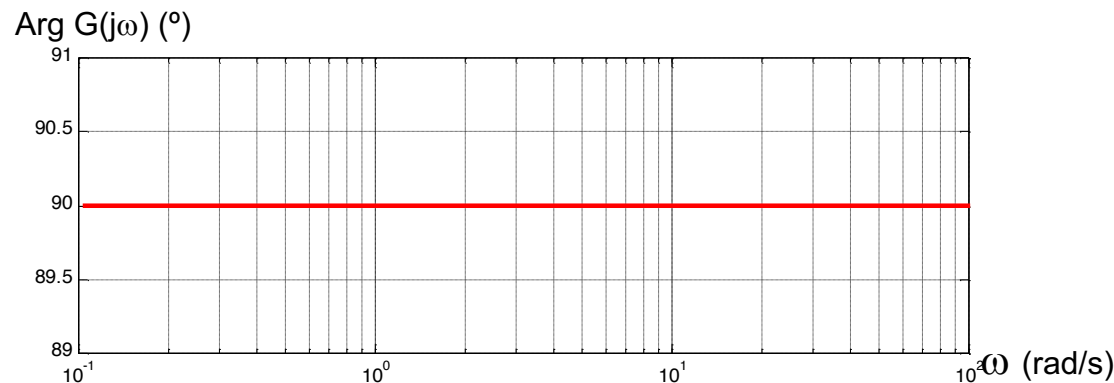
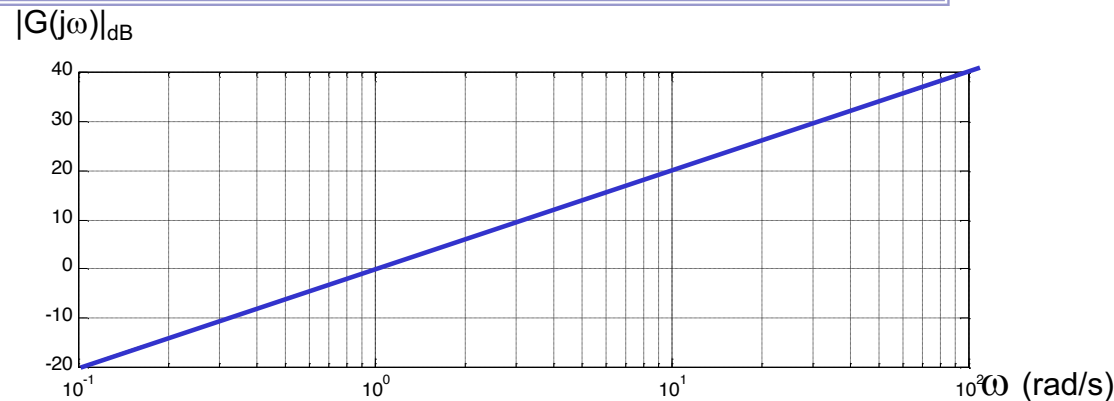
- **modulua:**  
+20 dB/h maldadun lerro zuzena ( $\omega = 1, 0$  dB)-tik igarotzen dena

- **argumentua:**  
 $+90^{\circ} \forall \omega$

$$G(s)=s^n$$

- **modulua:**  
+20\*n dB/h maldadun lerro zuzena

- **argumentua:**  
 $+90*n^{\circ} \forall \omega$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Poloa:  $G(s)=1/(\tau s+1)$**

□ Modulua dB-tan funtzio monotonoki beherakorra da

$$G(j\omega) = \frac{1}{1+j\omega\tau} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} = 20 \log|G(j\omega)| = -20 \log|1+j\omega\tau| = -20 \log \sqrt{1+\omega^2\tau^2}$$

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow 0$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow \frac{1}{j\omega\tau} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow -20 \log \omega\tau$$

□ Argumentua  $^\circ$ -tan funtzio monotonoki beherakorra da

$$\text{Arg } G(j\omega) = \text{Arg} \left( \frac{1}{1+j\omega\tau} \right) = -\text{Arg}(1+j\omega\tau) = -\text{atan } \omega\tau$$

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow 0^\circ$$

$$\omega = \frac{1}{\tau}; G(j\omega) = \frac{1}{1+j}; \text{Arg}(G(j\omega)) = -45^\circ$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow \frac{1}{j\omega\tau} \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow -90^\circ$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **Poloa:  $G(s)=1/(\tau s+1)$**

□ 2. Adibidea:  $G(s)=1/(10s+1)$

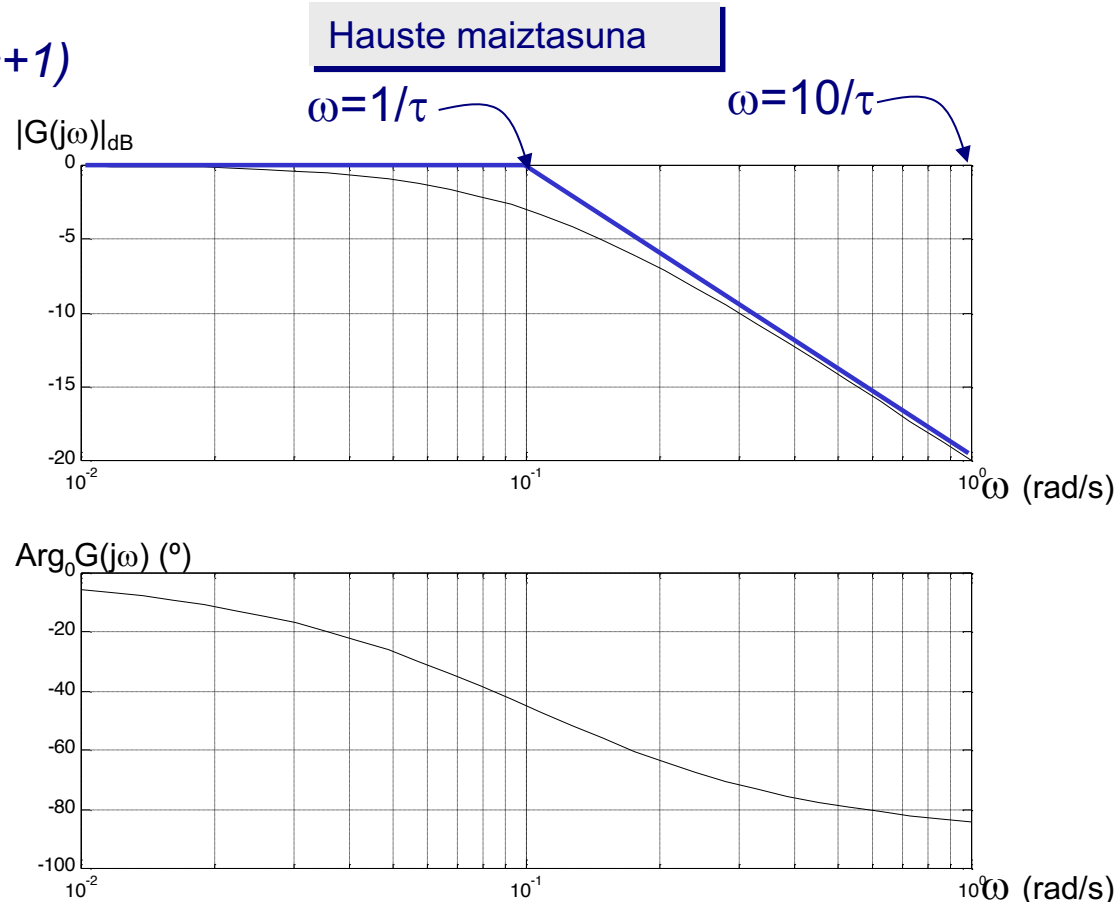
## □ Modulu asintotikoa

$\omega \rightarrow 0$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1$ ,  $|G(j\omega)|_{dB} \cong 0$   
 $\omega \rightarrow \infty$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1/j\omega\tau$ , -20 dB/h  
maldadun zuzena ( $\omega = 1$ , 0 dB)-tik  
igarotzen dena

$1/\tau$ : hauste-maiztasuna(modulu  
asintotiko kurbak malda aldatzen  
du)

## □ Argumentua

$\omega \rightarrow 0$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1$ ,  $\Phi(\omega) \cong 0^\circ$   
 $\omega = 1/\tau$ ,  $G(j\omega) = 1/(1+j)$ ,  $\Phi(\omega) = -45^\circ$   
 $\omega \rightarrow \infty$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1/j\omega\tau$ ,  $\Phi(\omega) = -90^\circ$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Poloa:  $G(s)=1/(\tau s+1)$**

### □ Modulu erreala:

$\omega = 1/\tau$  denean,  $|G(j\omega)|_{dB} \cong -3 \text{ dB}$

Polo anizkoitzak ( $n$ ) daudenean ( $n$ ), moduluaren eta argumentuaren kurbak  $n$  aldiz biderkatzen dira.

### □ Laburpena:

■ Atenuazioa txikia da  $\omega = 1/\tau$  arte, hauste-maiztasunetik aurrera progresiboki handituz doa.

■ Sistema geldoak ( $\tau$  handia, poloa ardatz irudikaritik gertu) hauste-maiztasun txikia dute (atenuazioa maiztasun txikietan hasten da).

■ Sistema arinak ( $\tau$  txikia, poloa ardatz irudikaritik urruti) maiztasun handiagoko seinaleei jarraitzeko gai dira



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Zeroa:  $G(s)=(\tau s+1)$**

□ Modulua dB-tan funtzio monotonoki gorakorra da

$$G(j\omega) = 1 + j\omega T \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |G(j\omega)| = 20 \log |1 + j\omega T| = 20 \log \sqrt{1 + \omega^2 T^2}$$

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow 0$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow j\omega T \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow 20 \log \omega T$$

□ Argumentua  $^\circ$ -tan funtzio monotonoki gorakorra da

$$\text{Arg } G(j\omega) = \text{Arg } (1 + j\omega T) = \arctan \omega T$$

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow 0^\circ$$

$$\omega = \frac{1}{T}; G(j\omega) = 1 + j; \text{Arg}(G(j\omega)) = 45^\circ$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow j\omega T \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow 90^\circ$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Zeroa:  $G(s)=(\tau s+1)$**

□ 3. Adibidea:  $G(s)=10s+1$

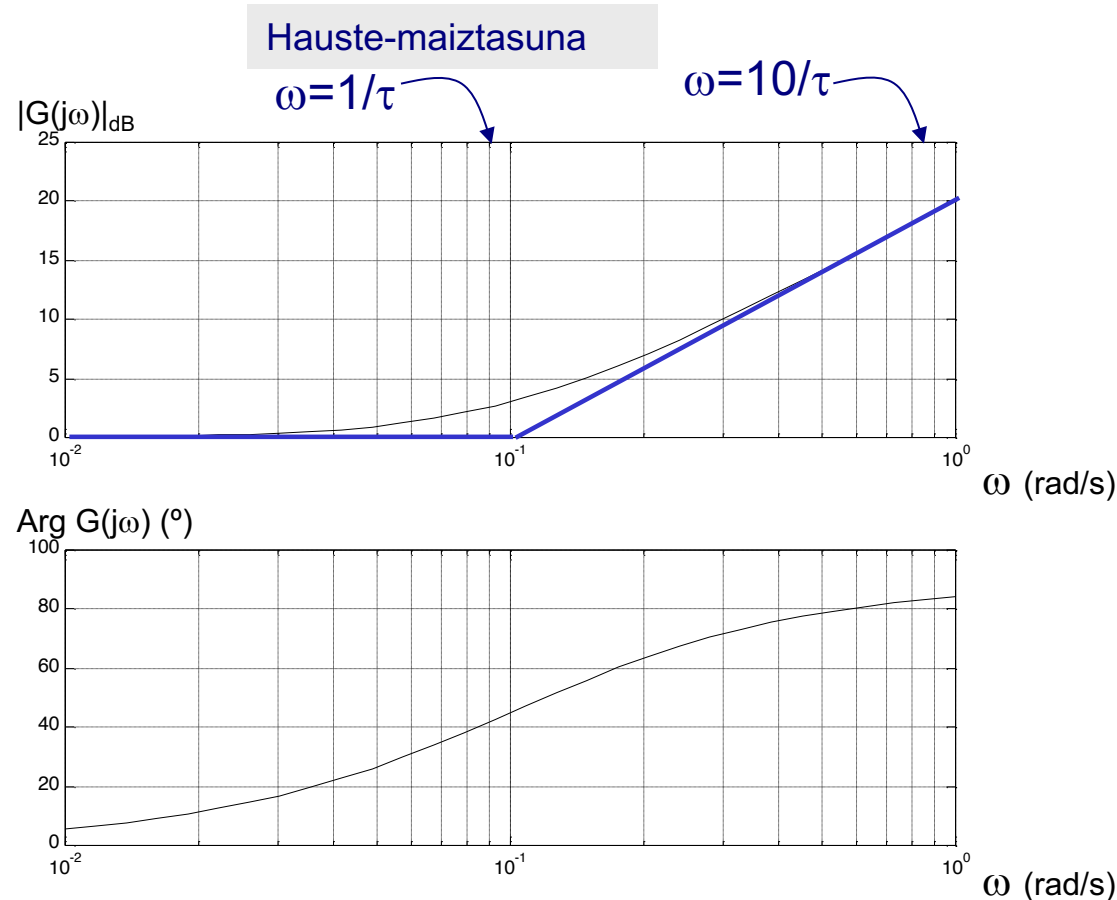
### □ Modulu asintotikoa

$\omega \rightarrow 0, G(j\omega) \rightarrow 1, |G(j\omega)|_{dB} \cong 0$   
 $\omega \rightarrow \infty, G(j\omega) \rightarrow j \omega \tau, +20 \text{ dB/h}$   
 maldadun zuzena ( $\omega = 1, 0 \text{ dB}$ )-tik  
 igarotzen dena

$1/\tau$ : hauste-maiztasuna(modulu  
 asintotiko kurbak malda aldatzen  
 du)

### □ Argumentua

$\omega \rightarrow 0, G(j\omega) \rightarrow 1, \Phi(\omega) \cong 0^\circ$   
 $\omega = 1/\tau, G(j\omega) = (1+j), \Phi(\omega) = +45^\circ$   
 $\omega \rightarrow \infty, G(j\omega) \rightarrow j \omega \tau, \Phi(\omega) = +90^\circ$





# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak: **Zeroa: $G(s)=(\tau s+1)$**

#### □ Modulu erreala:

$$\omega = 1/\tau \text{ denean, } |G(j\omega)|_{dB} \cong +3 \text{ dB} \quad \rightarrow \quad \begin{cases} |G(j\omega)|_{dB} = 20 \log \sqrt{1 + \omega^2 \tau^2} \\ \tau = \frac{1}{\omega} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} = 20 \log \sqrt{2} \approx 3 \text{ dB} \end{cases}$$

Zero anizkoitzak (n) daudenean (n), moduluaren eta argumentuaren kurbak n aldiz biderkatzen dira.

#### □ Laburpena:

- Anplifikazioa txikia da  $\omega = 1/\tau$  arte, hauste-maiztasunetik aurrera progresiboki handituz doa.
- Zarata-seinaleak maiztasun handikoak izaten dira  $\rightarrow$  zarata seinaleen anplifikazioa

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\delta\omega_n s + \omega_n^2} = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

□  $s=j\omega \rightarrow G(j\omega) = \frac{1}{-\frac{\omega^2}{\omega_n^2} + j2\delta\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right) + 1} = \frac{1}{1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2} + j2\delta\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)}$

□ Modulua:

$$G(j\omega) = \frac{1}{1 - \left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)^2 + j2\delta\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} = -20 \log \sqrt{\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right)^2 + \left(\frac{2\delta\omega}{\omega_n}\right)^2}$$

Modulua (dB-tan) funtzio monotonoki beherakorra da

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow 0$$

$$\omega = \omega_n; G(j\omega) \rightarrow \frac{1}{j2\delta} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} = -20 \log(2\delta)$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow \frac{1}{-\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)^2} \Rightarrow |G(j\omega)|_{dB} \rightarrow -20 \log\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)^2 = -40 \log \frac{\omega}{\omega_n}$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

□ Argumentua:

$$\text{Arg } G(j\omega) = -\text{Arg} \left( 1 - \left( \frac{\omega}{\omega_n} \right)^2 + j2\delta \frac{\omega}{\omega_n} \right) = -\arctan \frac{2\delta \frac{\omega}{\omega_n}}{1 - \left( \frac{\omega}{\omega_n} \right)^2}$$

Argumentua ( $^\circ$ -tan) funtzio monotonoki beherakorra da

$$\omega \rightarrow 0; G(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow 0^\circ$$

$$\omega = \omega_n; G(j\omega) = \frac{1}{2j\delta}; \text{Arg}(G(j\omega)) = -90^\circ$$

$$\omega \rightarrow \infty; G(j\omega) \rightarrow \frac{1}{-\left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)^2} \Rightarrow \text{Arg}(G(j\omega)) \rightarrow -180^\circ$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

□ 4. Adibidea:  $G(s) = 4/(s^2 + 2.4s + 4)$ ,  $\delta = 1.2$   
(polo erreal bi)

### □ Modulu asintotikoa

$\omega \rightarrow 0$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1$ ,  $|G(j\omega)|_{dB} \cong 0$

$\omega \rightarrow \infty$ ,  $G(j\omega) \rightarrow -1/(\omega/\omega_n)^2$ ,

$|G(j\omega)|_{dB}$ , 40 dB/h maldadun

zuzena ( $\omega = \omega_n$ , 0 dB)-tik

igarotzen dena

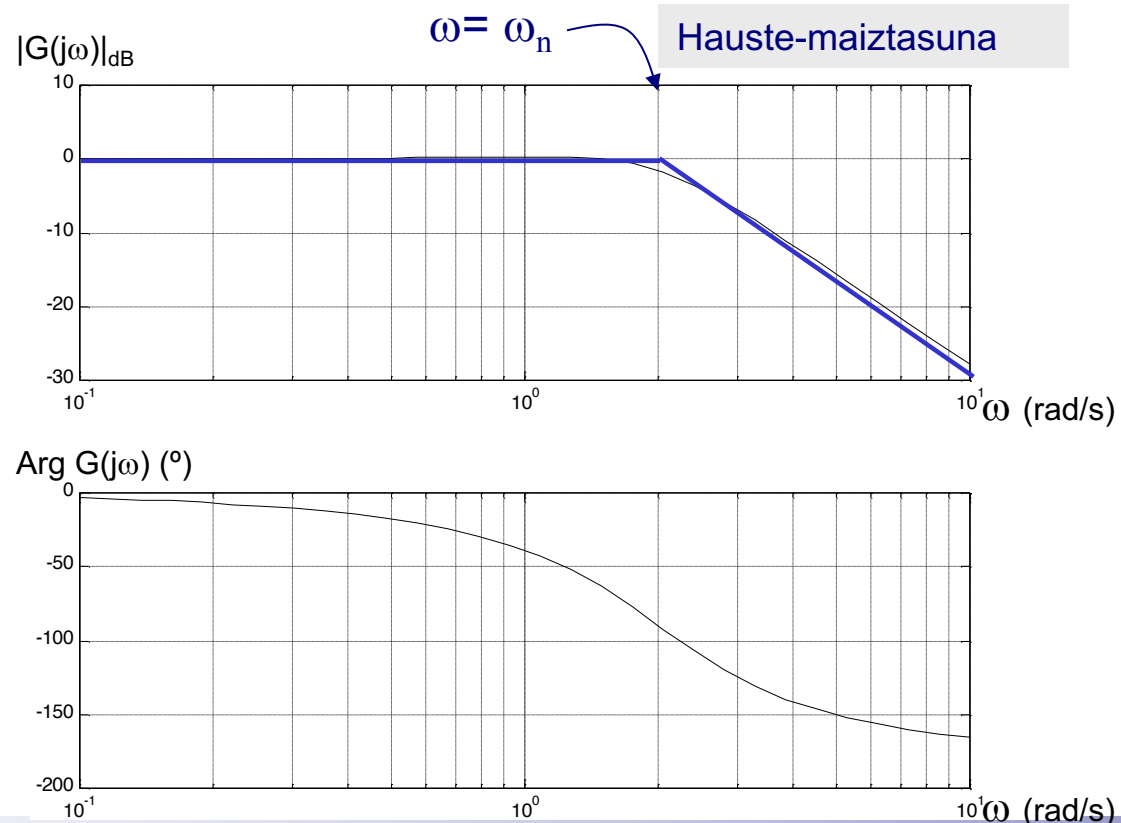
$\omega_n$ : hauste-maiztasuna (modulu asintotiko kurbak malda aldatzen du hortik aurrera)

### □ Argumentua

$\omega \rightarrow 0$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1$ ,  $\Phi(\omega) \cong 0^\circ$

$\omega = \omega_n$ ,  $G(j\omega) = 1/(j2\delta)$ ,  $\Phi(\omega) = -90^\circ$

$\omega \rightarrow \infty$ ,  $G(j\omega) \rightarrow 1/2(\omega/\omega_n)$ ,  
 $\Phi(\omega) = -180^\circ$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

□ 5. Adibidea:  $G(s) = 4/(s^2 + 0.4s + 4)$ ,  
 $\delta = 0.1$

(polo konplexu konjokatuak)

□ Modulu erreala:

$$\omega = \omega_n, G(j\omega) = 1/j2\delta, \rightarrow$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log(1/2\delta) = 14 \text{ dB}$$

□ Egindako errorea  $\omega = \omega_n$  denean

$$\omega = \omega_n, G(j\omega) = 1/j2\delta, \rightarrow$$

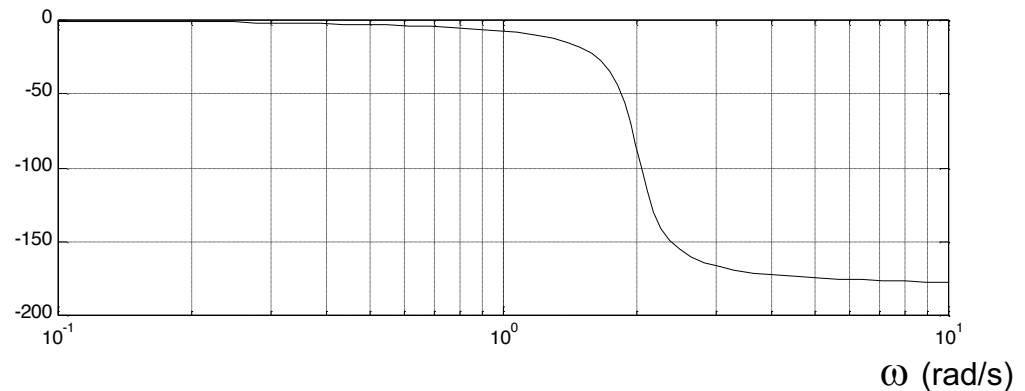
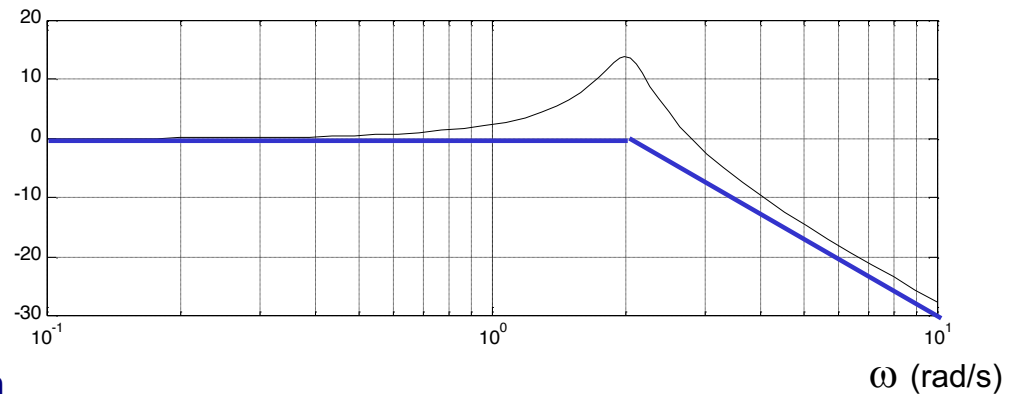
$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log(1/2\delta)$$

$$\delta = 1 \rightarrow G_{dB} = -6$$

$$\delta = 0,5 \rightarrow G_{dB} = 0$$

$$\delta = 0,1 \rightarrow G_{dB} = +14$$

$$\delta = 0,01 \rightarrow G_{dB} = +40$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{1}{\omega_n^2 + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

### □ Erresonantzia-maiztasuna

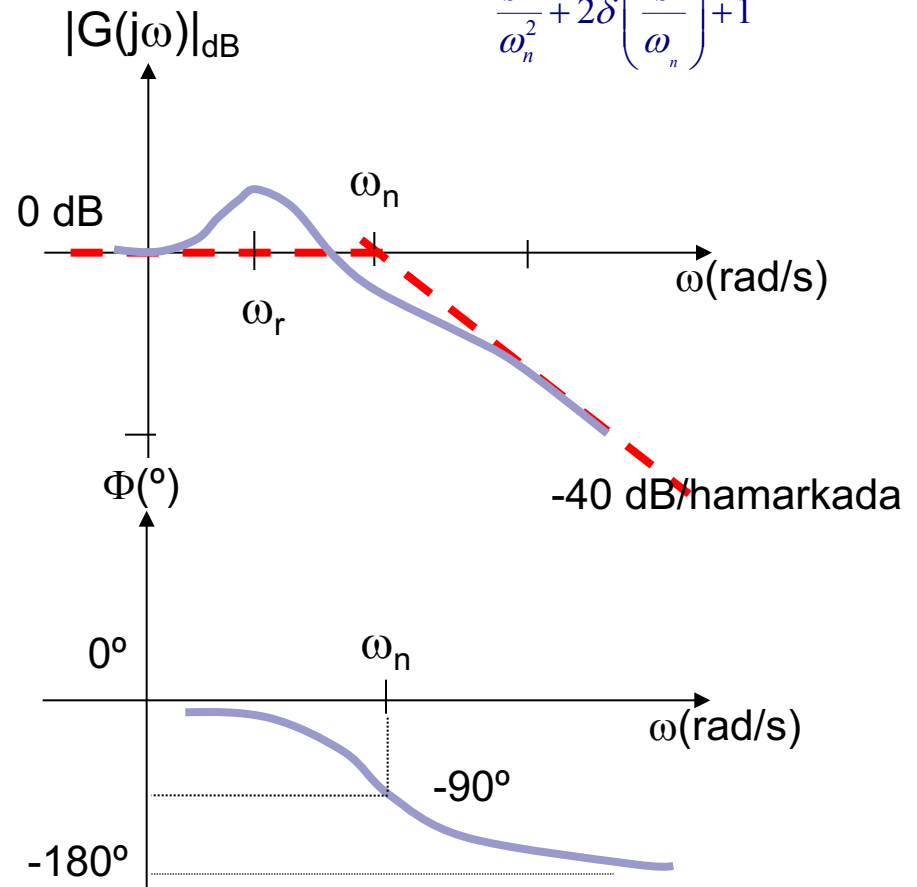
□  $\delta < 0,707$  denean :

■ Anplitudearen kurbak maximoa ageri du  $\omega_r$  maiztasunean:

$$\omega_r = \omega_n \sqrt{1 - 2\delta^2}$$

■  $\delta$  txikitzean maximoa handitzen da:

$$M_r = \frac{1}{2\delta\sqrt{1 - \delta^2}}$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

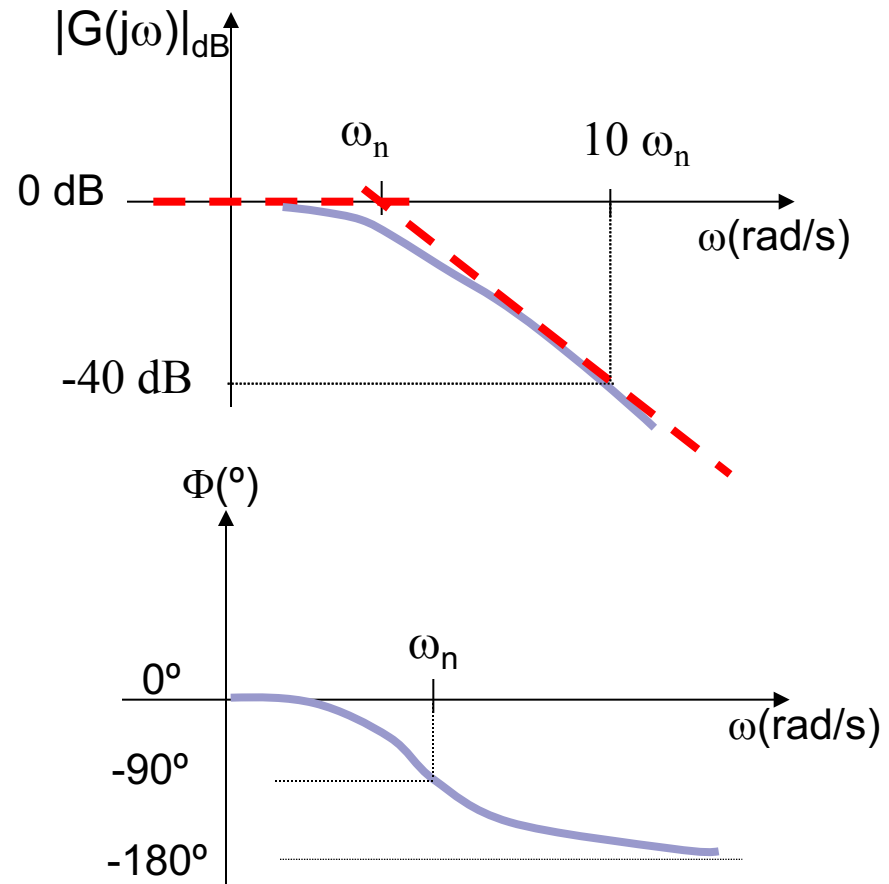
- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**

$$G(s) = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$$

## □ Erresonantzia-maiztasuna

$\delta > 0,707$  denean:

- Anplitudearen kurba monotonoki beherakorra da
- Atenuazioa  $\omega_n$ -tik aurrera 40 dB/h da

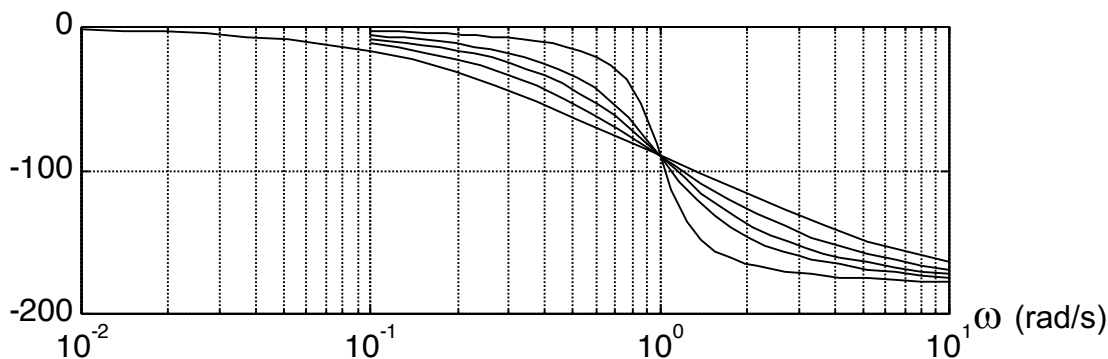
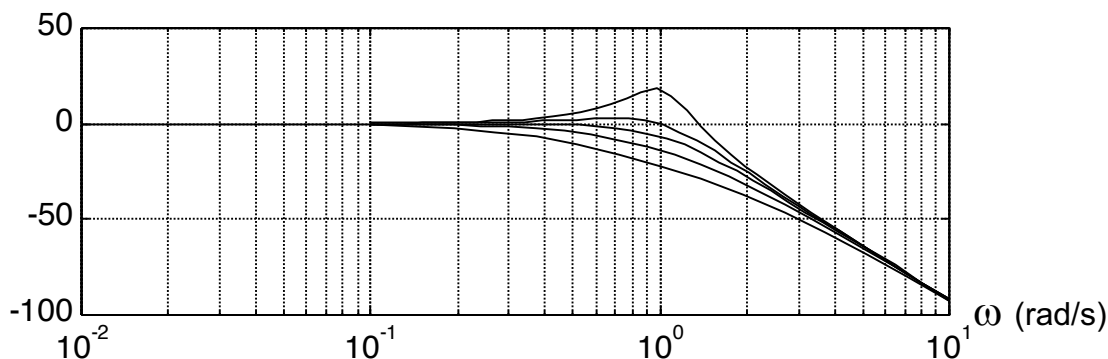


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **2.ordenako sistema:**  $G(s) = \frac{1}{\frac{s^2}{\omega_n^2} + 2\delta\left(\frac{s}{\omega_n}\right) + 1}$

$$\delta = 0,2; 0,5; 0,7; 1; 1,5 ; \omega_n = 1$$





# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak: **Atzerapena:  $G(s)=e^{-t_m s}$**

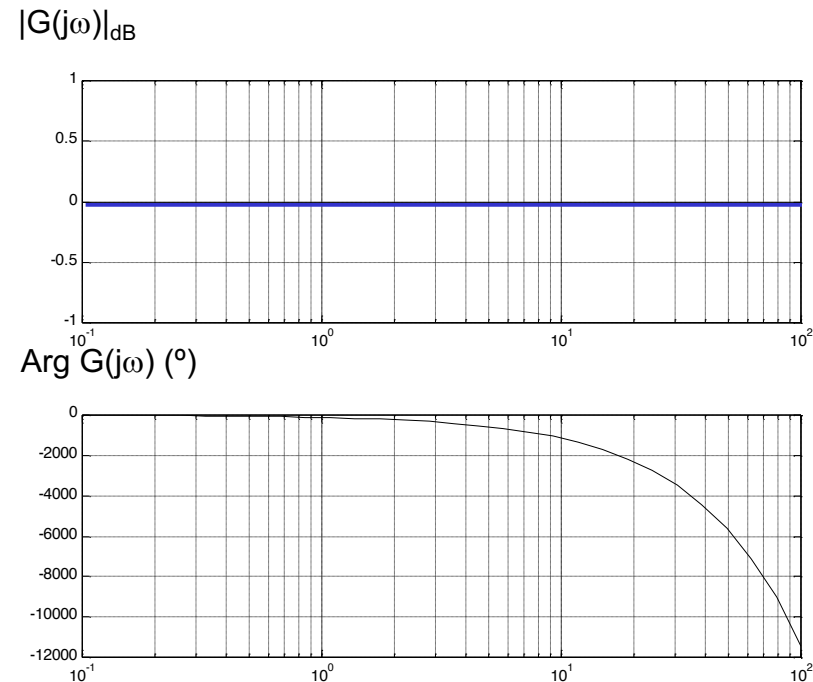
$$G(j\omega) = e^{-j\omega t_m}$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |e^{-j\omega t_m}| = 20 \log 1 = 0$$

$$\text{Arg } G(j\omega) = \text{Arg}(e^{-j\omega t_m}) = -\omega t_m$$

$$\text{Arg } G(j\omega) = -\omega t_m \text{ rad}$$

$$\text{Arg } G(j\omega) = -\frac{360^\circ}{2\pi \text{ rad}} \omega t_m \text{ rad} = -57,3 \omega t_m^\circ$$



Fasearen kurba  $\omega$ -rekin jeisten da (esponeltzialki eskala logaritmikoan)



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Atzerapena:  $G(s)=e^{-tms}$**

- Maiztasun handietan, atzerapen-angelu handia ematen du, atenuaziorik gabe

$$G(j\omega) = e^{-j\omega t_m} \quad (e^{-st_m})$$

- Modulua edo magnitudea beti da 1

$$|G(j\omega)| = |\cos \omega t_m - j \sin \omega t_m| = 1$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log |\cos \omega t_m - j \sin \omega t_m| = 0 \text{ dB}$$

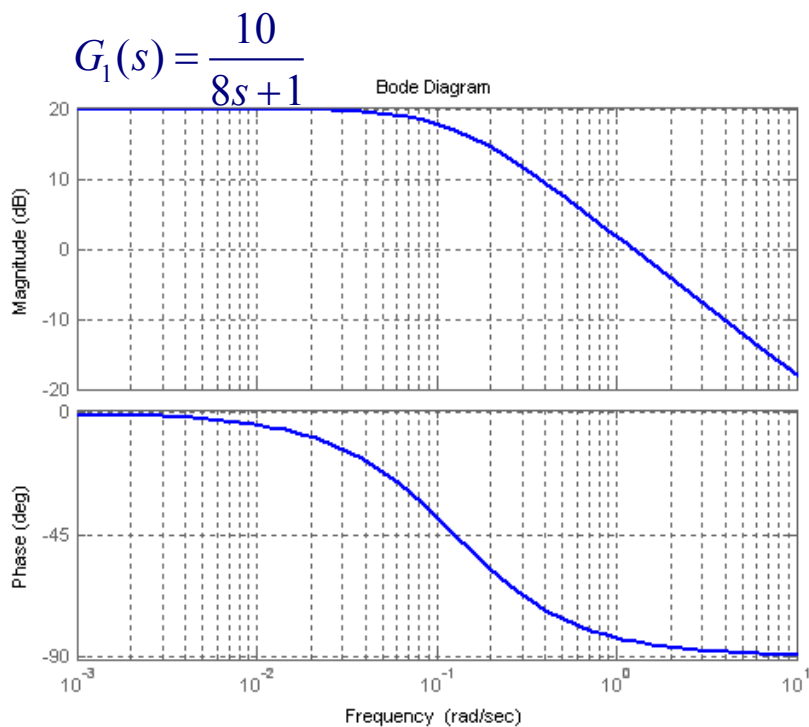
- Argumentua gero eta negatiboagoa da

$$\angle G(j\omega) = -\omega t_m \text{ (rad)} = -57,3\omega t_m \text{ (}^\circ\text{)}$$

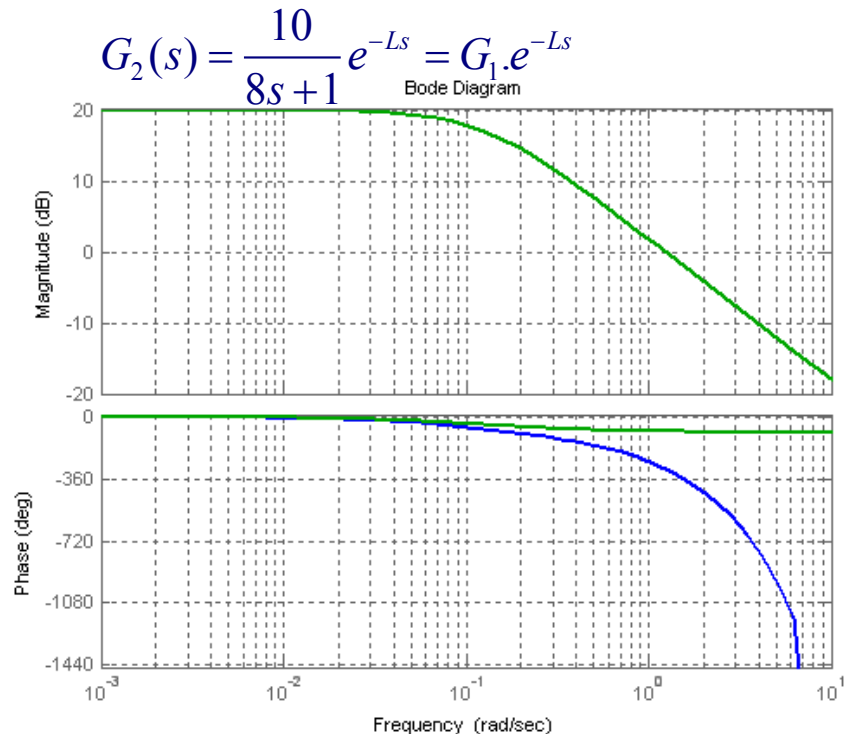
# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak: **Atzerapena:  $G(s)=e^{-tms}$**



$$\text{Arg}G_1(j\omega) = -\arctg 8\omega$$



$$\text{Arg}G_2(j\omega) = -\arctg 8\omega - \omega L$$

Atzerapen-terminoak ez du moduluaren kurba aldatzen, baina faseari atzerapena gehitzen dio; zenbat eta  $\omega$  handiagoa gero atzerapen handiagoa ageri du.

eman ta zabal zazu



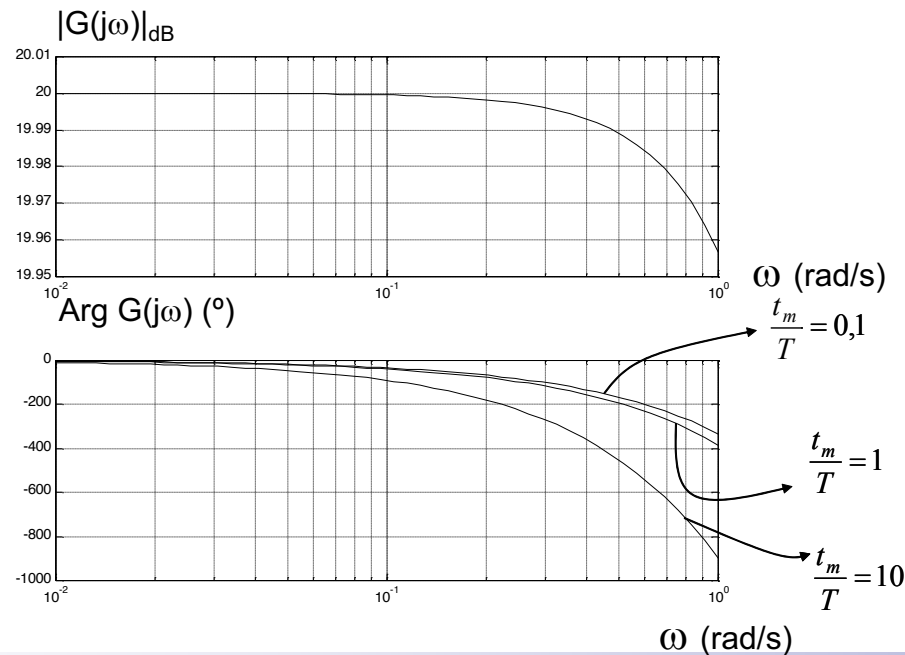
# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
- ✓ Bode-diagramak: **POMTM:  $G(s)=e^{-t_m s}/(1+\tau s)$**

$$G(j\omega) = \frac{e^{-j\omega t_m}}{1 + j\omega\tau}$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20 \log \left| \frac{e^{-j\omega t_m}}{1 + j\omega\tau} \right| = -20 \log |1 + j\omega\tau| = -20 \sqrt{1 + \omega^2 \tau^2}$$

$$Arg G(j\omega) = Arg \left( \frac{e^{-j\omega t_m}}{1 + j\omega\tau} \right) = -\omega t_m - \arctan \omega\tau$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

✓ Bode-diagramak:

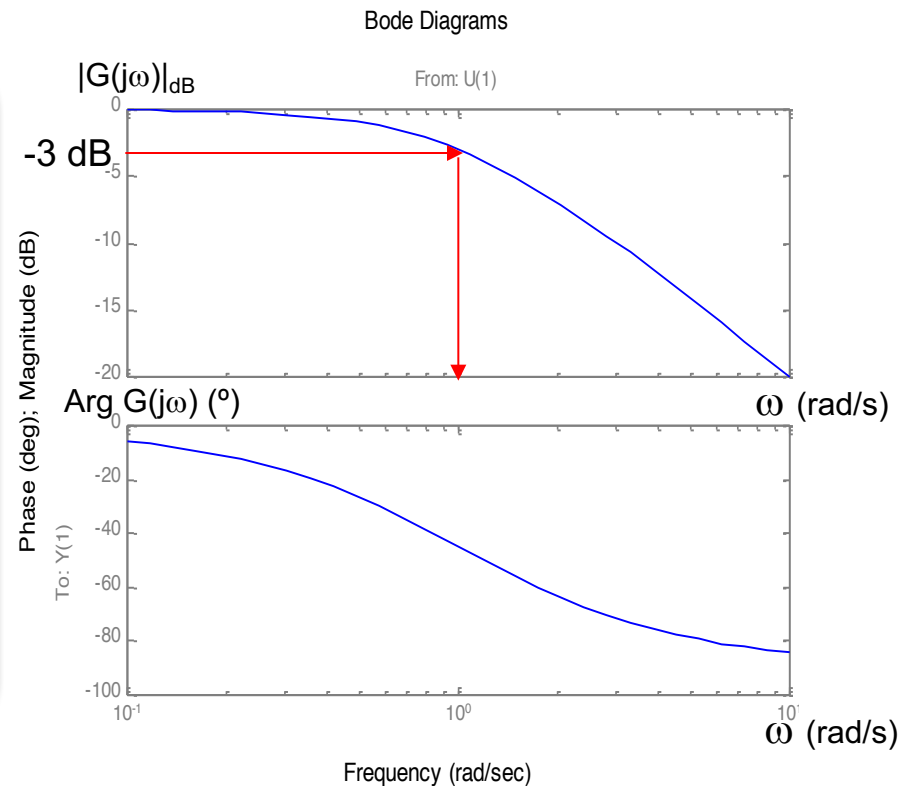
### □ Banda-zabalera

#### □ Definizioa:

Maiztasuna, non atenuazioa, maiztasun nuluan dena baino 3 dB txikiagoa den.

#### □ Ezaugarriak:

Sistemak atenuazio nabarmenik gabe erantzuten duen sarreraren abiadura aldakuntza-tartearen neurria ematen du.



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagramak:

## □ 4. Ariketa:

- ✓ Ondorengo sistemaren Bode-diagrama asintotikoa marraztu:

$$G(s) = \frac{40}{s^2 + s + 4}$$

## □ 5. Ariketa:

- ✓ Ondorengo sistemaren Bode-diagrama asintotikoa marraztu :

$$G(s) = \frac{10(s + 3)}{s(s + 2)(s^2 + s + 2)}$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
  - ✓ Bode-diagrama osoa

## □ 6. Ariketa:

- ✓ Marraztu ondorengo sistemaren Bode asintotikoa:

$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(1+0,1s)}$$

- ✓ Kalkulatu sistemaren iraunkorreko erantzuna ondorengo sarrera senoidalak ezartzen zaizkionean. Zein da maiztasunaren eragina anplitude eta desfasearengan?

$$r(t) = 2\text{sen}0,5t$$

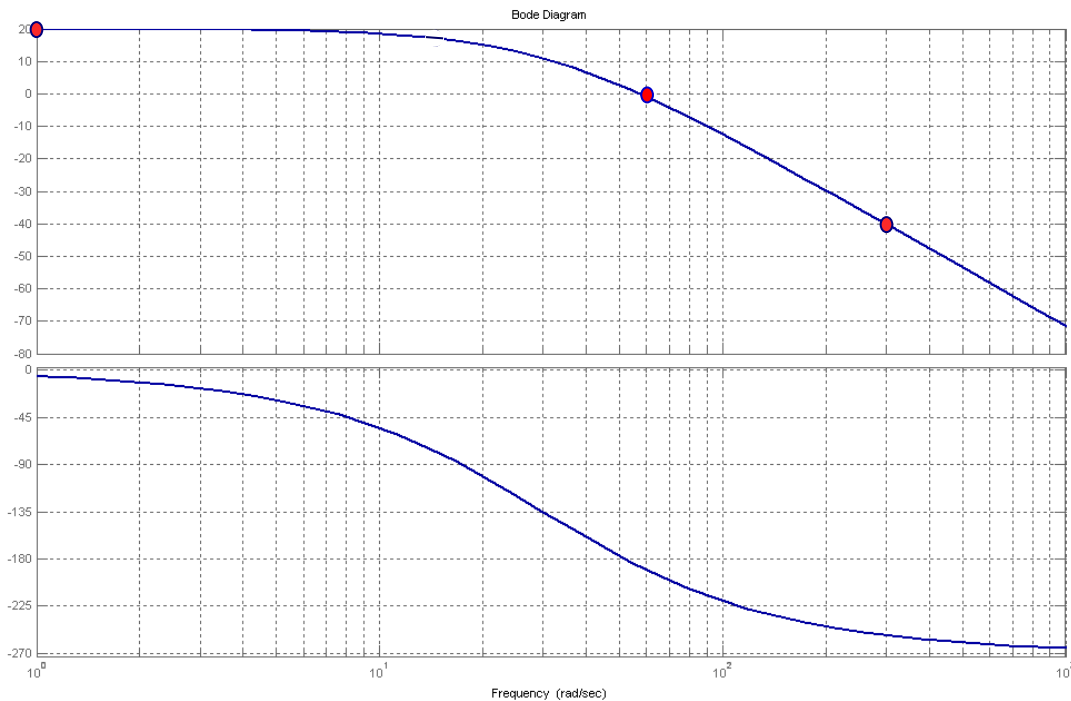
$$r(t) = 2\text{sen}5t$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

### ✓ Bode-diagramak:

- **Adibidea:** Ondorengo Bode-diagraman, aztertu sistemaren erantzuna  $\omega = 1$  rad/s,  $\omega = 300$  rad/s eta  $\omega = 15$  rad/s maiztasunetako sarrera senoidalak ezartzen zaizkionean



**G(s) ez dugu ezagutzen**

**Zer ezagutzen dugu ?**

$$\omega = 10^0 = 1 \text{ rad / s}$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = 20dB \Rightarrow 20 \log |G(j\omega)| = 20 \Rightarrow \log |G(j\omega)| = 1$$

$$|G(j\omega)|_{\omega=1} = 10$$

$$\omega = 60 \text{ rad / s}$$

$$|G(j\omega)|_{60} \approx 0 \text{ dB}$$

$$0 \text{ dB} = 20 \log |G(j\omega)|_{60} \Rightarrow |G(j\omega)|_{60} = 1$$

$$\omega = 300 \text{ rad / s}$$

$$|G(j\omega)|_{dB} = -40dB \Rightarrow 20 \log |G(j\omega)| = -40 \Rightarrow \log |G(j\omega)| = -2$$

$$|G(j\omega)|_{\omega=300} = 10^{-2} = 0.01$$

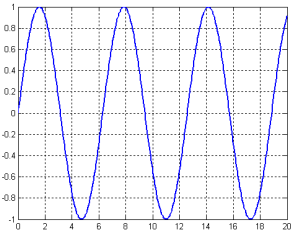




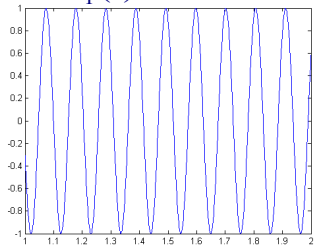
# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak

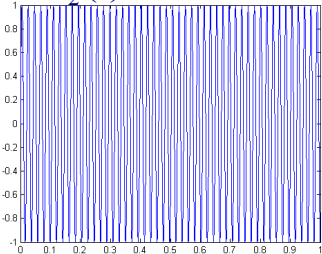
□ Adibidea:



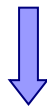
$$r_1(t) = \text{sen } t$$



$$r_2(t) = \text{sen } 60t$$

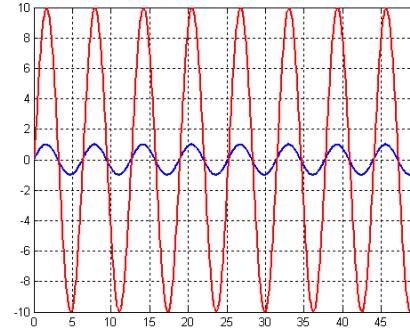


$$r_3(t) = \text{sen } 300t$$

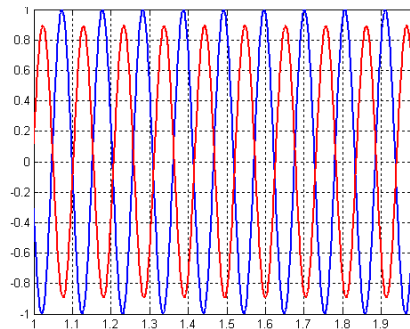


*G(s) ez dugu ezagutzen.*

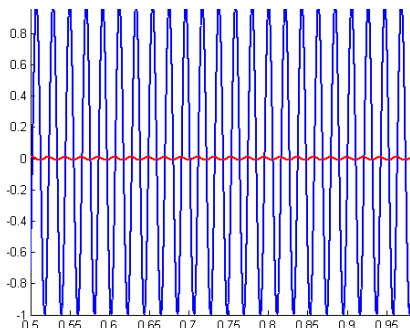
*Bode-diagramatik  
hainbat ω-ri zein modulu  
eta argumentorekin  
erantzuten dien jakin  
dezakegu*



$$y_1(t) = 10\text{sen}(t - 5^\circ)$$



$$y_2(t) = 0,9\text{sen}(60t - 190^\circ)$$



$$y_3(t) = 0,01\text{sen}(300t - 250^\circ)$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## Gai zerrenda:

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
- Tranferentzi funtzio baten identifikazioa**
- Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

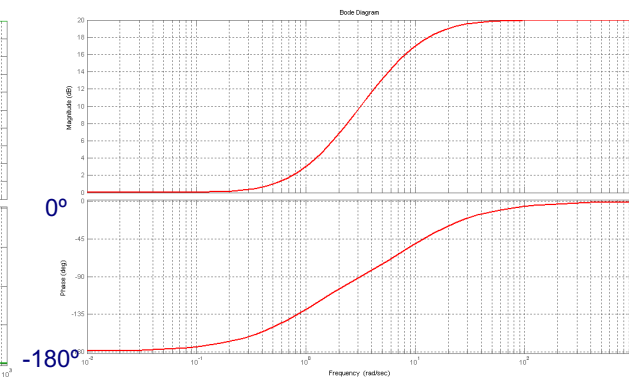
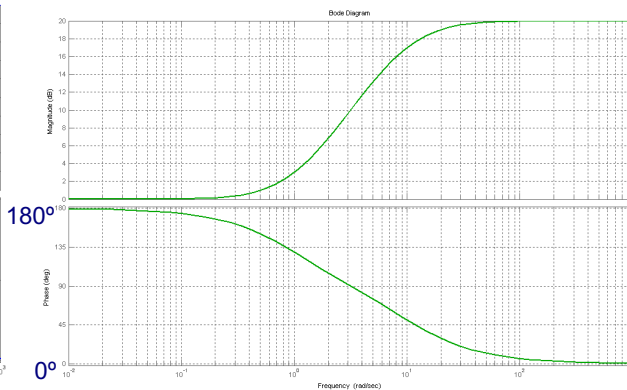
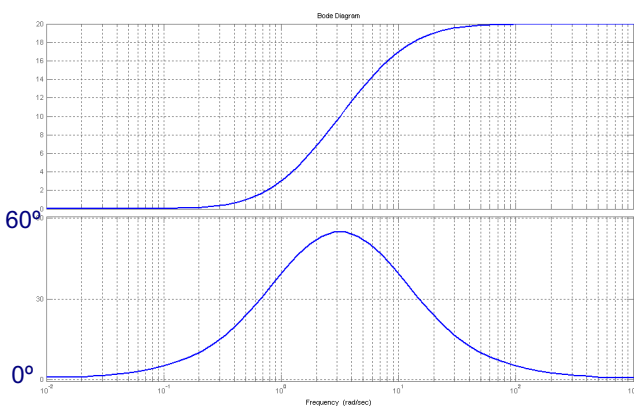
### ✓ Fase minimodun sistemak:

- ✓ s-planoaren eskuin planoerdian ez polarik ez zerorik ez duten sistemak dira
- ✓ Fase-aldakuntza minimoa dute.
- ✓ Fasearen kurbak behar dira identifikatzeko.

$$G_1(s) = \frac{10(s+1)}{s+10}$$

$$G_2(s) = \frac{10(s-1)}{s+10}$$

$$G_3(s) = \frac{10(s+1)}{s-10}$$



eman ta zabal zazu



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

### ✓ Fase minimodun sistemak: Identifikazioa

- ☑ Bode-diagrama fase minimodun sistema bati baldin badagokio, posible da diagramatik  $G(s)$  identifikatzea.

### Atera daitekeen informazioa:

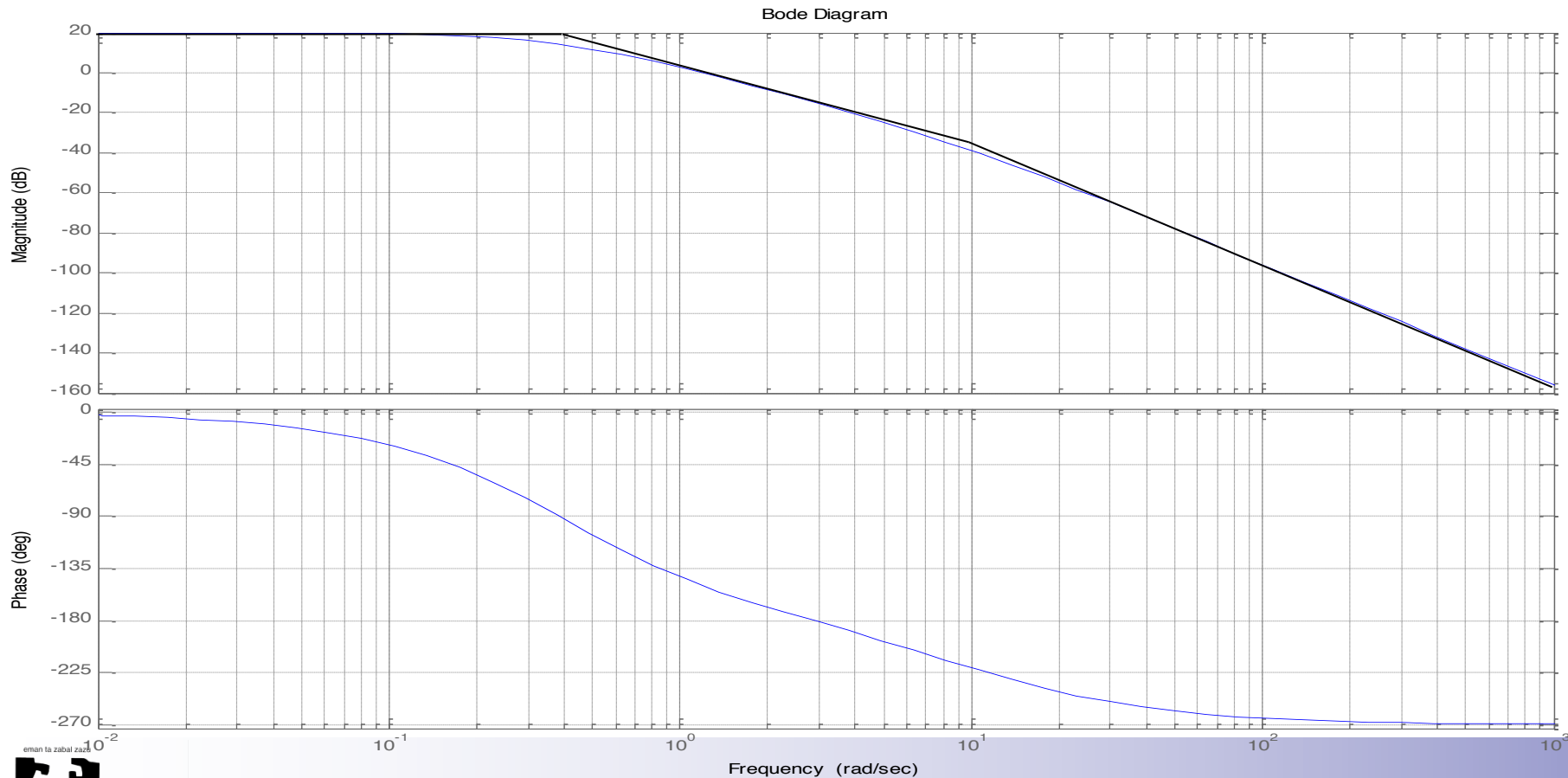
- ☑ Behe-maiztasunetako asintotak jatorrian dauden polo/zero kopurua adierazten du :  $\pm 20 * n \text{ dB} / h$ ; **n**:  $s=0$ -n dagoen polo/zero kopurua
- ☑ Asintotak maldarik ez badu, bere altueratik  $K$  atera daiteke:  $20 * \log K$
- ☑ Hauste-maiztasunak: Bode modulu-diagraman malda-aldaketa adierazten duten maiztasunak dira.
  - Zero/polo batek  $\pm 20 \text{ dB/h}$ -ko malda gehitzen du
- ☑ Fasetik zenbat polo eta zenbat zero dauden jakin daiteke. Maiztasun txikietan  $\pm 90 * n$  °. Maiztasun handietan  $(n-m) * (-90)$  °

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

### ✓ Fase minimodun sistemak:

- 7. Ariketa: Bode-diagrama hau duen sistema identifikatu

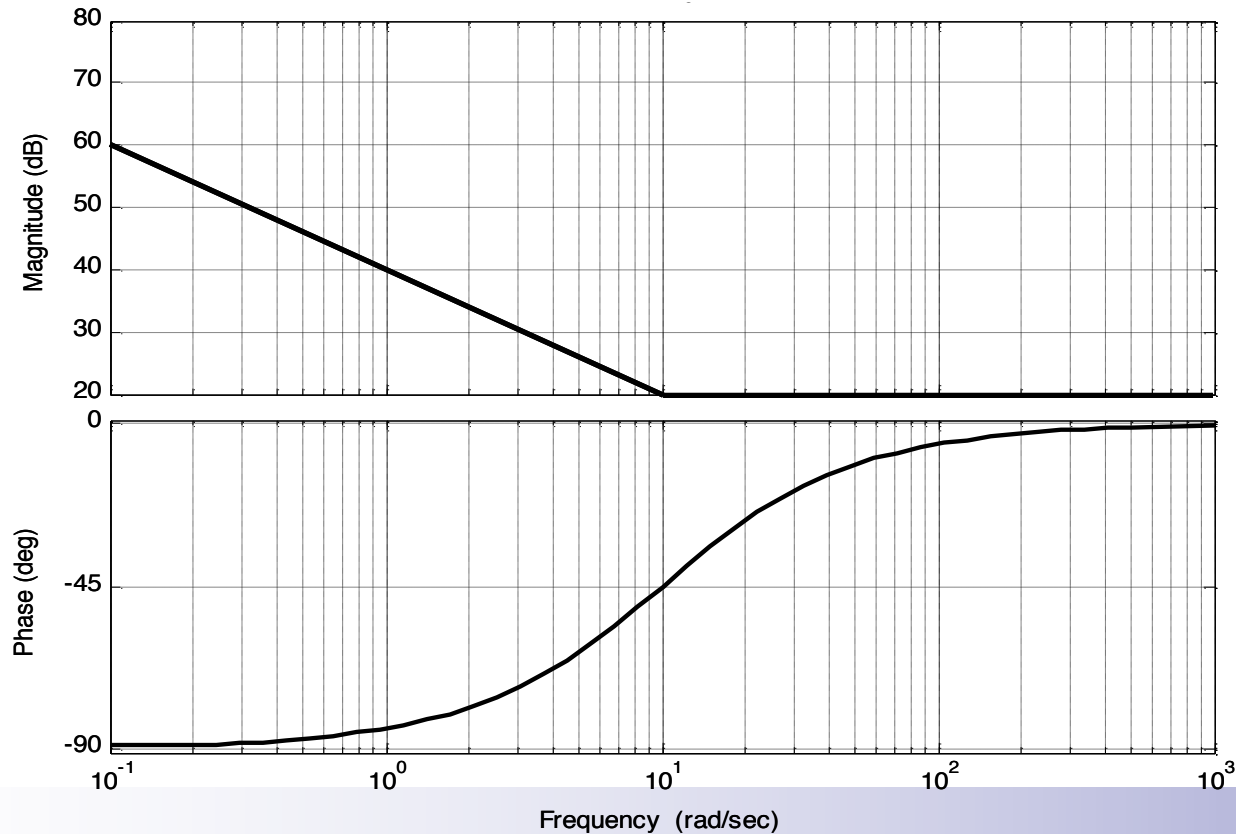


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

### ✓ Fase minimodun sistemak:

- ☑ **8. Ariketa:** Irudiko diagrama PID motako kontrolagailu baten  $G_C(s)$  transferentzi funtzioari dagokio. Zeintzu ekintza ditu eta zein da bere parametroen balioa?

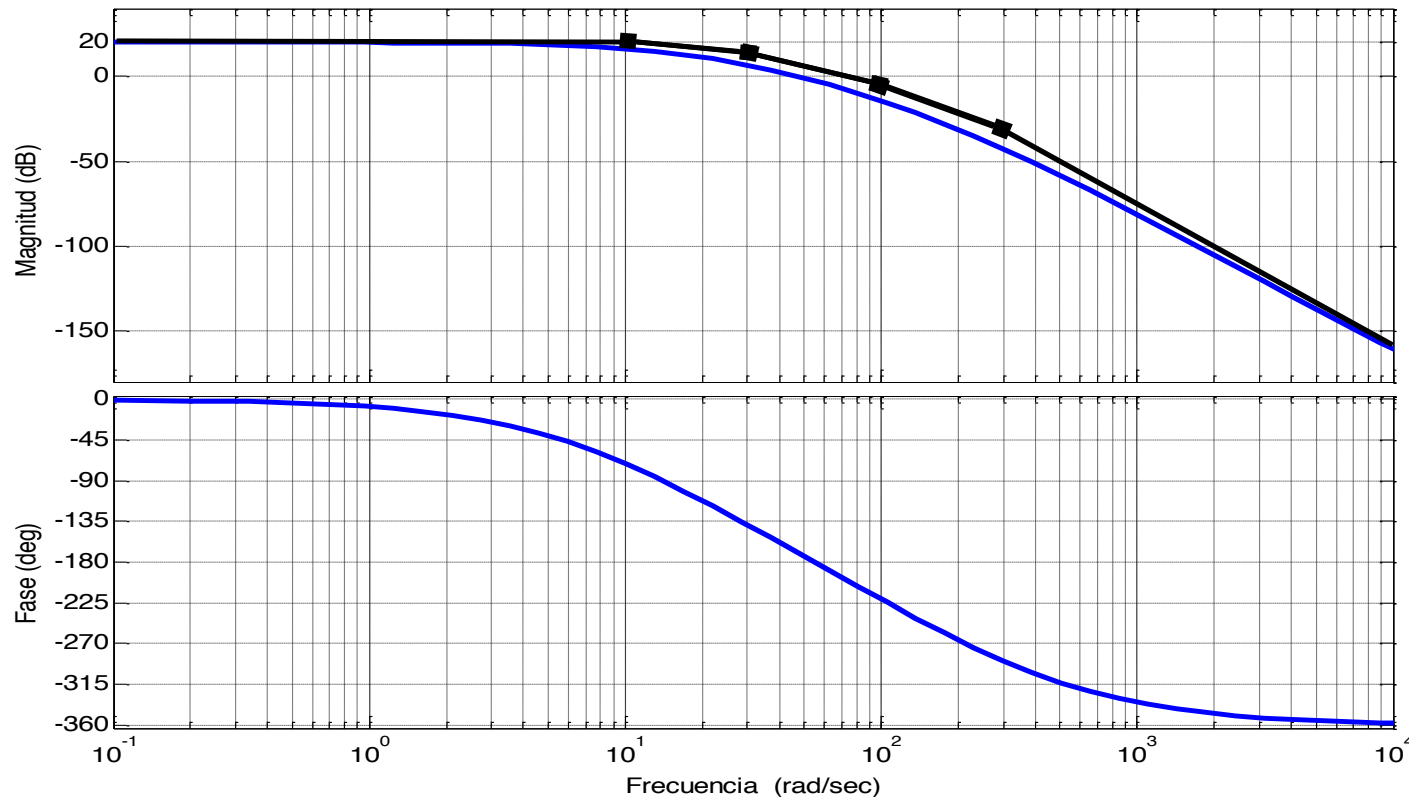


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

### ✓ Fase minimodun sistemak:

- ☑ **9. Ariketa:** Irudiko sistema fase minimodun sistema baten  $G(s)$ -ri dagokio. Identifikatu  $G(s)$ .



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## Gai zerrenda:

- Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
- Transferentzi funtzio baten identifikazioa
- Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea**
- Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa



# Maiztasunaren eremuko azterketa

- ❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- ✓ Egoera iraunkorreko erroreen kalkulurako erabiltzen diren **errore-koefiziente estatikoak** begizta irekiko sistemaren Bode-diagramatik atera daitezke.

- ❑ Begizta irekiko Bode-diagraman maiztasun txikietan maldarik gabeko asintota badu  $\rightarrow$  0 motako sistema berrelikatua da
- ❑ Maiztasun txikietako asintotak  $-20\text{dB/h}$  malda badu  $\rightarrow$  1 motako sistema berrelikatua  $\rightarrow$  Polo a jatorrian
- ❑ Maiztasun txikietako asintotak  $-40\text{dB/h}$  malda badu  $\rightarrow$  2 motako sistema berrelikatua  $\rightarrow$  Polo bi jatorrian

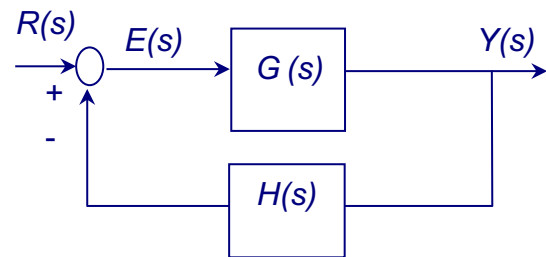


# Maiztasunaren eremuko azterketa

❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea

✓ **Sistemen identifikazioa:**

☑ **Gogoratu:**



$$e_{ssp} = \frac{1}{1 + K_p}; \quad K_p = \lim_{s \rightarrow 0} G(s)H(s)$$

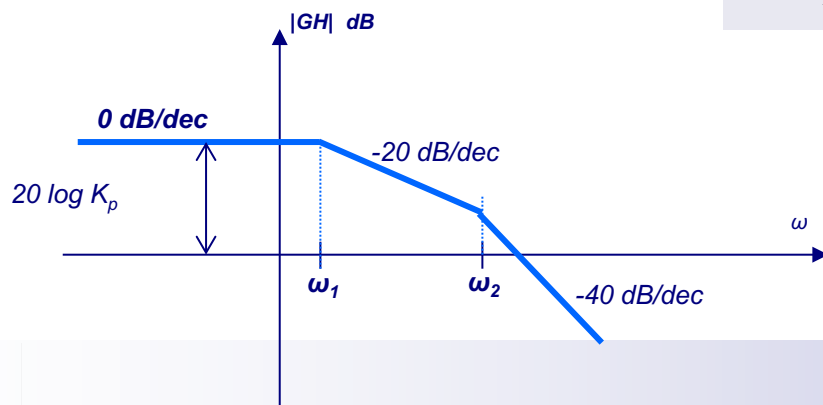
$$e_{ssv} = \frac{1}{K_v}; \quad K_v = \lim_{s \rightarrow 0} sG(s)H(s)$$

$$e_{ssa} = \frac{1}{K_a}; \quad K_a = \lim_{s \rightarrow 0} s^2G(s)H(s)$$

☑ **0 motako sistemak:**

$$e_p = \frac{1}{1 + K_p}$$

$$K_p = \lim_{\omega \rightarrow 0} G(j\omega)H(j\omega)$$



$$\omega \rightarrow 0 \Rightarrow |G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 20 \log K_p$$

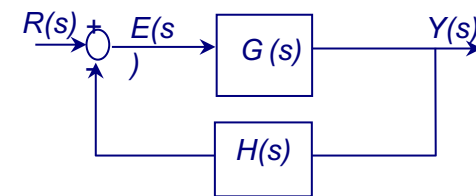


# Maiztasunaren eremuko azterketa

❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea

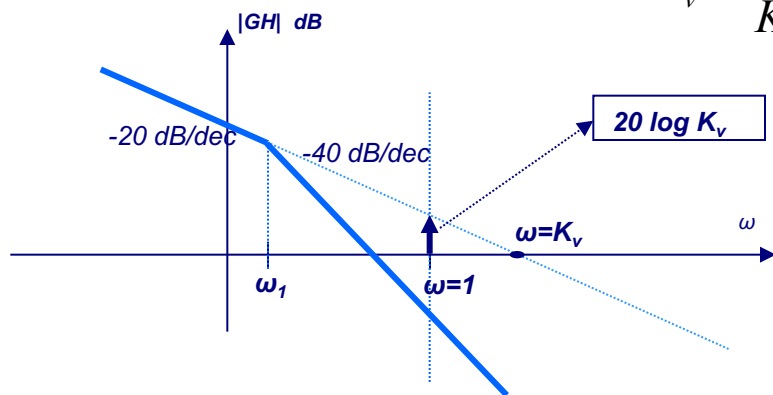
✓ 1 motako sistemen identifikazioa:

$$e_v = \frac{1}{K_v} \quad K_v = \lim_{s \rightarrow 0} sG(s)H(s)$$



Maiztasun txikietan  $K_v$  identifika daiteke:

$$G(s)H(s) = \frac{K_v}{s}$$



⇒ Maiztasun txikietan:  $\omega \ll \omega_1 \rightarrow |G(j\omega)H(j\omega)| = \left| \frac{K_v}{j\omega} \right|$

$\omega=1$  denean:  $|G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 20 \log \left| \frac{K_v}{j\omega} \right| = 20 \log K_v - 20 \log \omega$

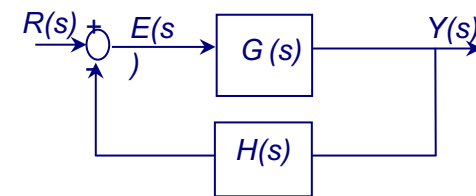
$$|G(j\omega)H(j\omega)| = K_v$$

⇒  $\omega=K_v$  denean:  $|G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 20 \log K_v \quad |G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 0dB$

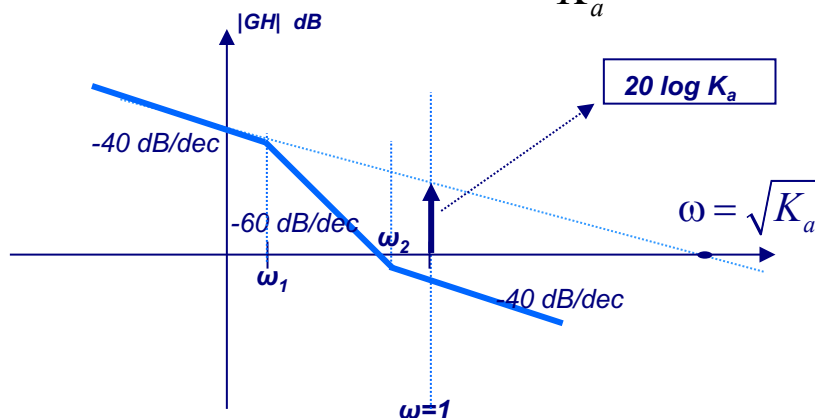


# Maiztasunaren eremuko azterketa

- ❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- ✓ 2 motako sistemen identifikazioa:



$$e_{ssa} = \frac{1}{K_a} ; K_a = \lim_{s \rightarrow 0} s^2 G(s)H(s)$$



Maiztasun txikietan  $K_a$  identifika daiteke:

- Maiztasun txikietan:  $\omega \ll \omega_1 \rightarrow |G(j\omega)H(j\omega)| = \left| \frac{K_a}{(j\omega)^2} \right|$

$$|G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 20 \log \left| \frac{K_a}{(j\omega)^2} \right| = 20 \log K_a - 20 \log \omega^2$$

$\omega=1$  denean:  $|G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 20 \log K_a$        $|G(j\omega)H(j\omega)| = K_a$
- $\omega = \sqrt{K_a}$  denean:  $|G(j\omega)H(j\omega)|_{dB} = 0dB$

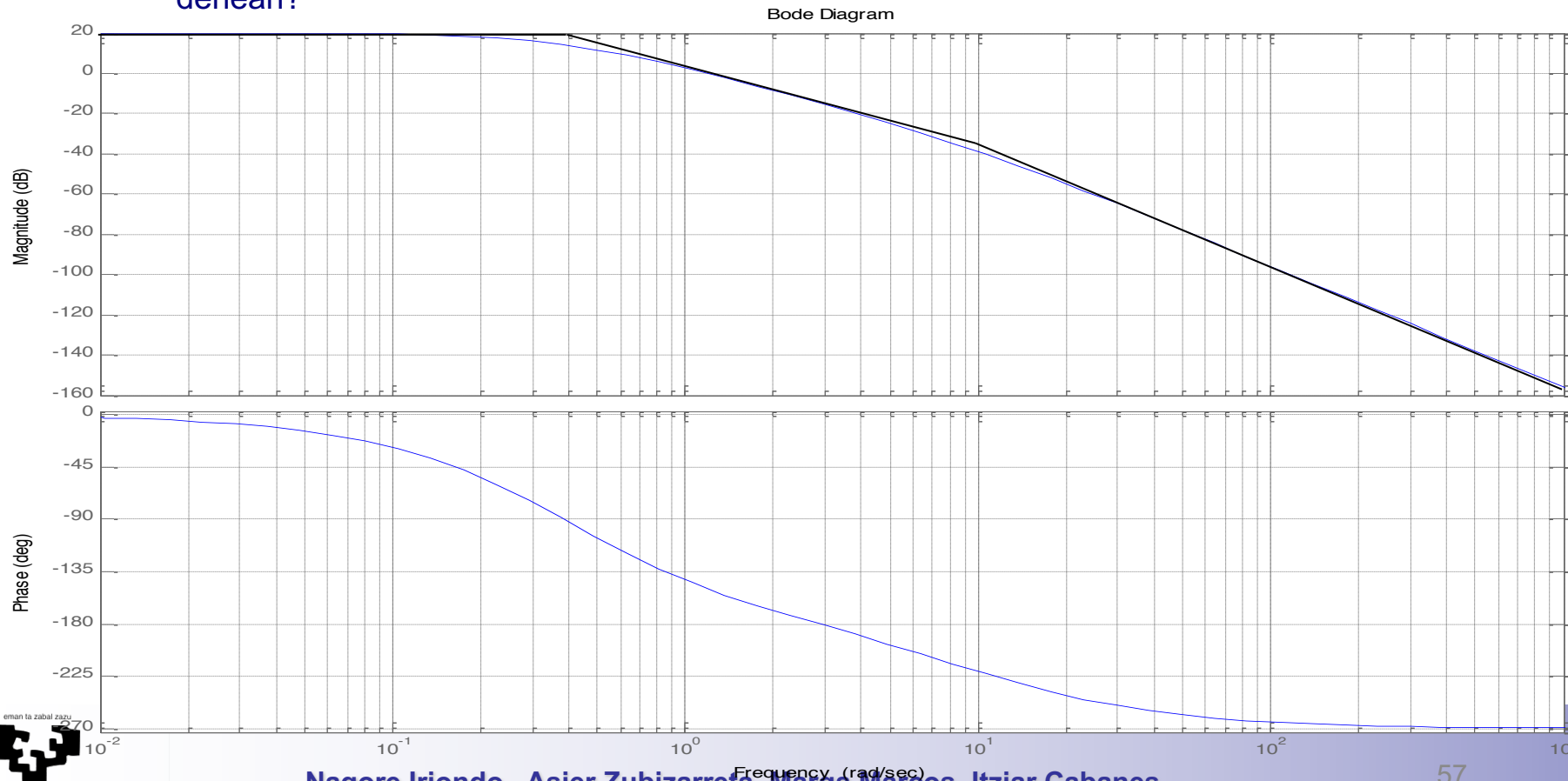


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Transferentzi funtzio baten identifikazioa

### ✓ Fase minimodun sistemak:

- ☑ **10. Ariketa:** Irudiko diagrama sistema berrelikatu baten begizta irekiko  $G_{BA}(s)$  trasferentzi funtzioari dagokio. Zein izango da iraunkorreko errorea sarrera-seinalea espaloi unitarioa denean?



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## Gai zerrenda:

- ❑ Tranferentzi funtzioa eta maiztasun-erantzunaren arteko erlazioa
- ❑ Maiztasun-erantzunaren adierazpide grafikoak
- ❑ Transferentzi funtzio baten identifikazioa
- ❑ Sistema berrelikatuen egoera iraunkorreko errorea
- ❑ **Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa**

# Maiztasunaren eremuko azterketa

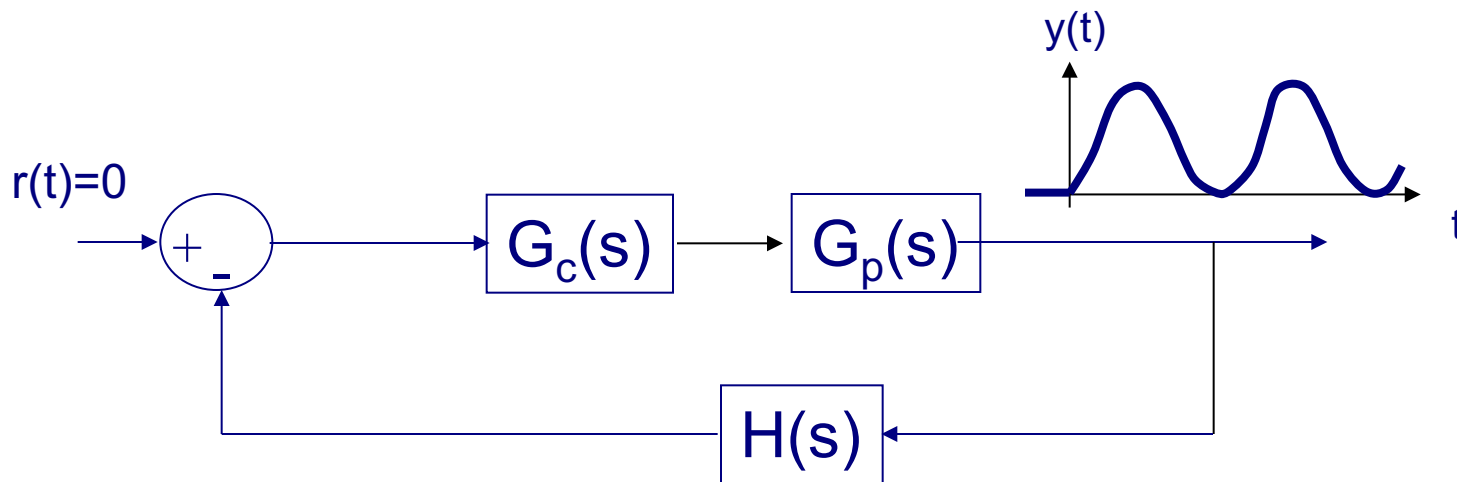
- ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa
  - ❑ Kontrolagailua eta begiztako kontrol elementuak oszilazio mantendua emateko doitzen direnean **egonkortasuna kritikoa** da
  - ❑ Baldintza hauetan begizta itxiko sistemaren polo bi ardatz irudikarian kokatzen dira eta beste poloak s planoko ezker planoerdian
  - ❑ Baldintza hau kuantifikatuz, begizta itxiko sistemaren egonkortasun erlatiboa definitzen da, begizta irekiko maiztasun erantzunetik kalkulatzen dena.

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

- ❑ Begiztaren irteera oszilazio mantendua izan dadin eman behar diren baldintzak:



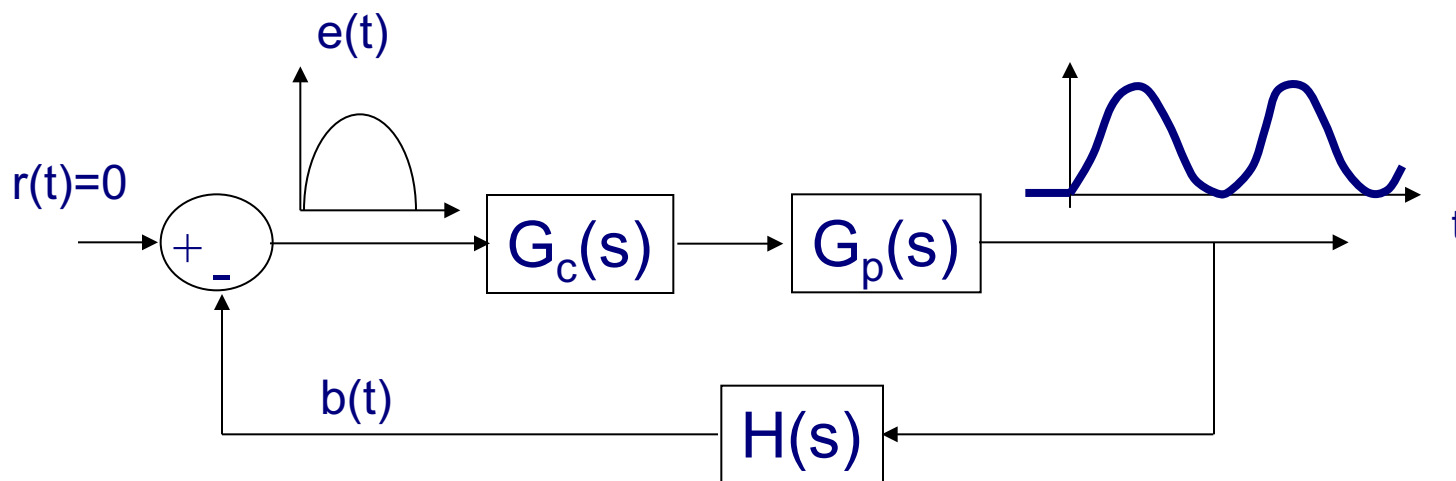


# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

- ❑ Demagun  $e(t)$ -n periodo erdiko onda senoidal agertzen dela:



# Maiztasunaren eremuko azterketa

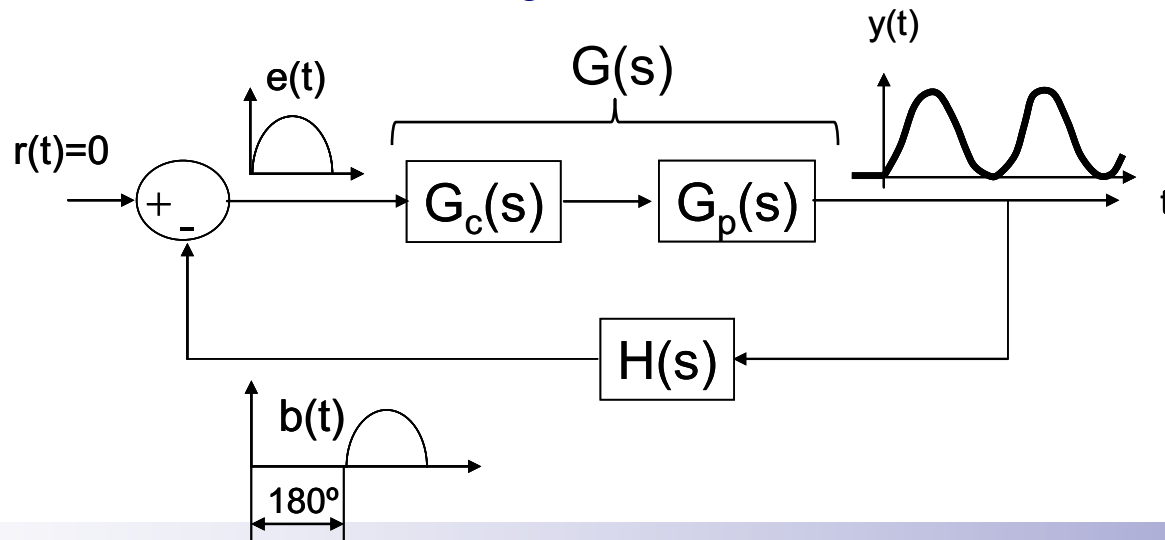
## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

- ❑ Onda hori osatu eta oszilazio mantendua gerta dadin eman behar diren baldintzak:

$$|G(s)H(s)| = 1 \quad ; \quad \text{Arg}G(s)H(s) = -180^\circ$$

- Seinaleak begiztako elementu guztietatik igaro behar du, eta  $b(t)$ -n anplitude berarekin eta  $-180^\circ$ -ko desfasearekin agertu:



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

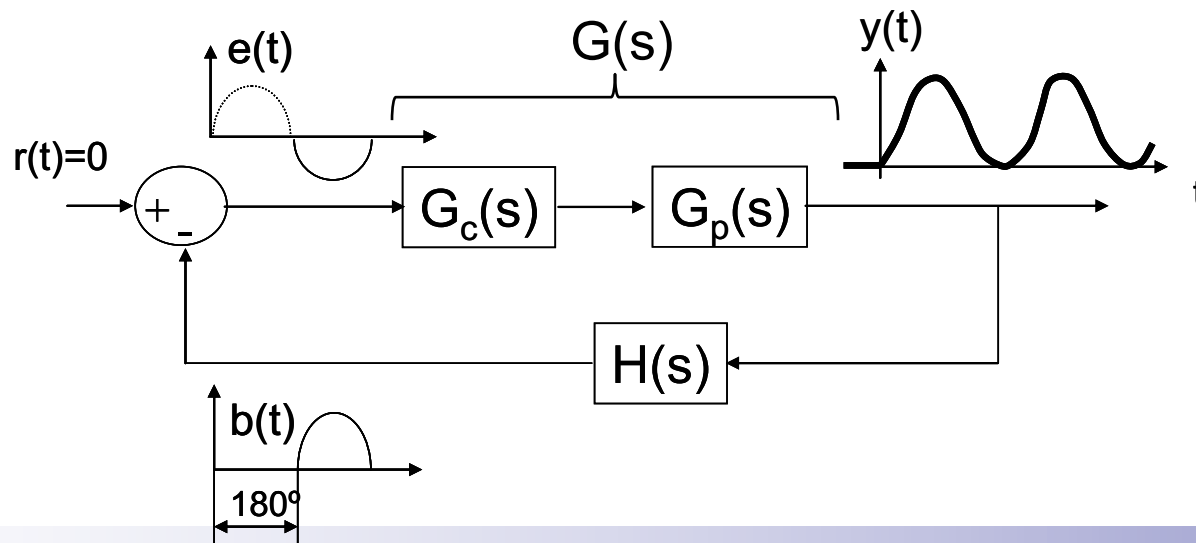
### ✓ Egonkortasun kritikoa

- ❑ Onda hori osatu eta oszilazio mantendua gerta dadin eman behar diren baldintzak:

$$|G(s)H(s)| = 1 \quad ; \quad \text{Arg}G(s)H(s) = -180^\circ$$

- Konparagailuak ere  $180^\circ$ -ko desfasea sartzen duenez, konparagailuaren irteera  $e(t)$ -rekin fasean izango da, eta honela onda senoidalaren bigarren periodo erdia osatuko du.

$$G_{BC}(s) = \frac{G(s)}{1 + G(s)H(s)}$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

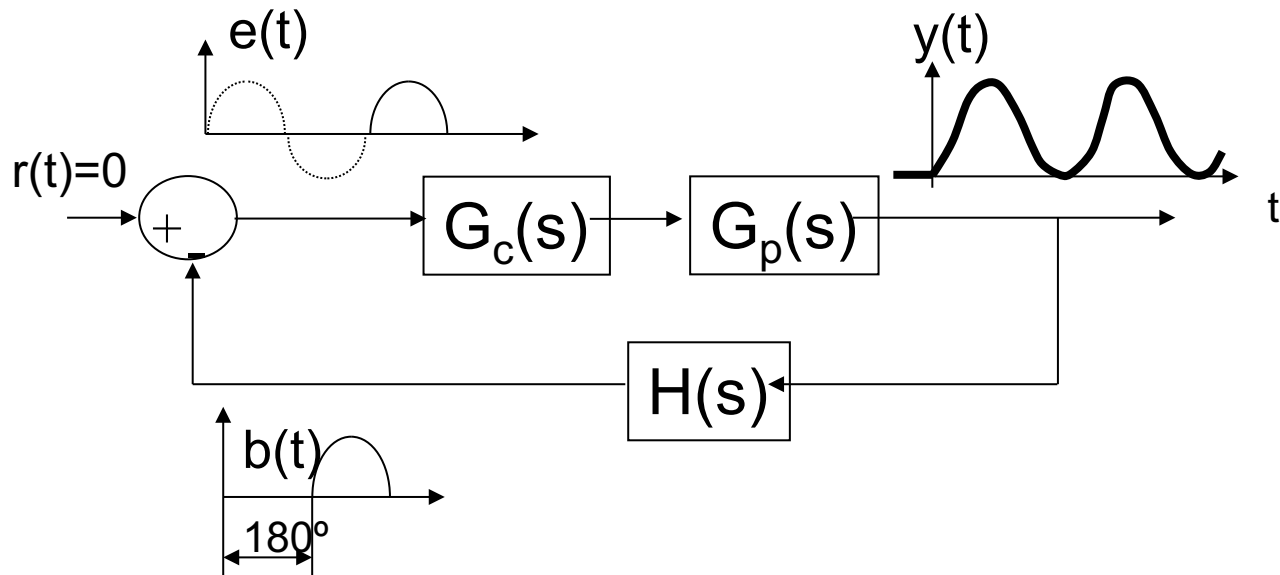
## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

- ❑ Onda hori osatu eta oszilazio mantendua gerta dadin eman behar diren baldintzak:

$$|G(s)H(s)| = 1 \quad ; \quad \text{Arg}G(s)H(s) = -180^\circ$$

- Prozesua errepikatzen da eta irteeran oszilazio mantendua emango da.



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## □ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

□ Kontrol-sistema lineal batek anplitude konstantez oszilatuko du baldin eta:

$|G(j\omega)H(j\omega)|=1$  bada  $ArgG(j\omega)H(j\omega) = -180^\circ$  gertatzen den  $\omega$  berdinean

Fase kritikoaren maiztasuna:  $\omega = \omega_f \rightarrow ArgG(j\omega)H(j\omega) = -180^\circ$

□  $|G(j\omega_f)H(j\omega_f)| < 1$  bada oszilazioak moteldu egingo dira => **Egonkorra**

□  $|G(j\omega_f)H(j\omega_f)| > 1$  bada oszilazioak handitu egingo dira => **Ezegonkorra**

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## □ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

□ Kontrol-sistema lineal batek anplitude konstantez oszilatuko du baldin eta :

$ArgG(j\omega)H(j\omega) = -180^\circ$  bada  $|G(j\omega)H(j\omega)|=1$  gertatzen den  $\omega$  berdinean

Irabazpen kritikoaren maiztasuna:  $\omega = \omega_g \rightarrow |G(j\omega)H(j\omega)|=1$

□  $ArgG(j\omega_g)H(j\omega_g) < -180^\circ$  bada oszilazioak moteldu egingo dira  
**=> Sistema Egonkorra**

□  $ArgG(j\omega_g)H(j\omega_g) > -180^\circ$  bada oszilazioak handitu egingo dira  
**=> Sistema Ezegonkorra**

$G_c(s)$ -ren diseinua erantzunaren eskakizunak betetzeko begizta irekiko  $G_{BA}(s)$  aldatzean datza



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Definizioak

#### ■ Fase kritikoaren maiztasuna : $\omega_f$

Arg  $G_{BA}(j\omega)$  lehenengoz  $-180^\circ$  egiten duen maiztasuna

$$\text{Arg}G(j\omega_f)H(j\omega_f) = -180^\circ$$

#### ■ Irabazpen kritikoaren maiztasuna: $\omega_g$

$|G_{BA}(j\omega)|$  lehenengoz 1 balioa egiten duen maiztasuna

$$|G(j\omega_g)H(j\omega_g)| = 1$$

#### ■ Fasearen Tarte: MF

Fase kritikoa ( $-180^\circ$ ) baino zenbat gradu txikiagoa den Arg  $G_{BA}(j\omega)$  maiztasuna  $\omega_g$  denean

$$\text{MF} = 180 + \text{Arg } G_{BA}(j\omega_g)$$

#### ■ Irabazpenaren Tarte: MG

Maiztasuna  $\omega_f$  denean  $|G_{BA}(j\omega)|=1$  (0 dB) izateko biderkatu beharko litzatekeen faktorea

$$\text{MG} = 20 \log (1/ |G_{BA}(j\omega_f)| )$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## □ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### ✓ Egonkortasun kritikoa

- Esperientziak erakusten du kontrol sistema egonkorra eta ezaugarri egokiak lortuko direla baldintza hauek betetzen direnean:

$$\text{Arg}G(j\omega_f)H(j\omega_f) = -180^\circ \quad \text{denean} \quad 0,4 < |G(j\omega_f)H(j\omega_f)| < 0,5 \quad \text{bada}$$

$$\text{Hau da : } 6 \text{ dB} < \text{MG} < 8 \text{ dB}$$

$$|G(j\omega_g)H(j\omega_g)| = 1 \quad \text{denean} \quad -135^\circ < \text{Arg}G(j\omega_g)H(j\omega_g) < -115^\circ \quad \text{bada}$$

$$\text{Hau da : } 45^\circ < \text{MF} < 65^\circ$$



# Maiztasunaren eremuko azterketa

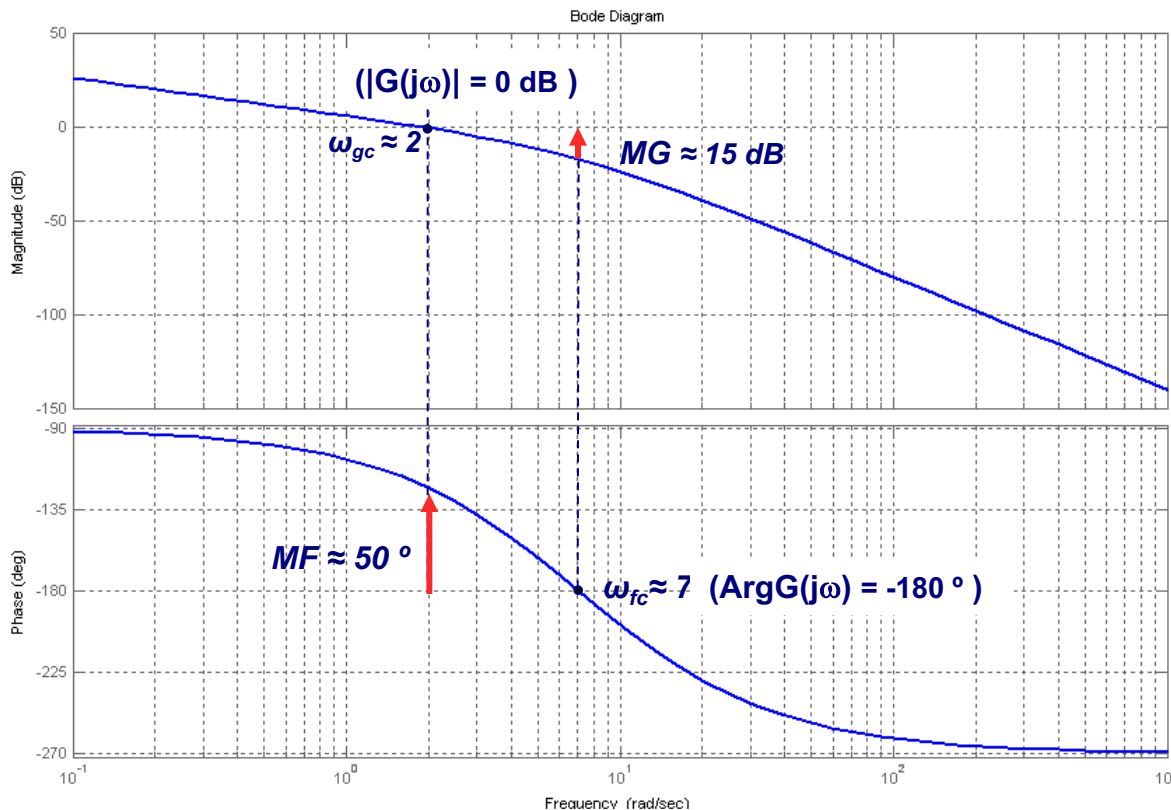
## ❑ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

- ❑ Arau hauek asintotikoki egonkorak diren sistemei ezartzen badizkiegu, begizta itxiko erantzunak azpimotelduak izango dira  $M_p$  %20 eta %30 bitartean izango dela
- ❑ Arau hauek betetzeak ez du erantzun iraunkor ez eta erantzun abiadura egokia bermatzen
- ❑ 0,1 eta 2 motako sistemen egonkortasuna bermatzen dute
- ❑ Interesatzen zaigun sistemen kasuan egonkortasunaren baldintza:

$$MF > 0 \text{ eta } MG > 0$$

# Maiztasunaren eremuko azterketa

- Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa
- ✓ MF eta MG Bode-diagraman:



**Egonkortasunaren MUGAN:**

$$\omega_{gc} = \omega_{fc} = \omega_n$$

**Sistema baten egonkortasuna neurtzeko tarte biak dira beharrezkoak, bakarka ez dute informazio nahikorik ematen**

**Portaera egokia:**

**MF 30 ° eta 60 ° bitartean**

**MG 6 dB-tik gora**

eman ta zabal zazu



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## □ Sistema berrelikatuen egonkortasun erlatiboa

### □ 11. Ariketa:

- ☑ Sistema berrelikatu baten begizta irekiko transferentzi funtzioa  $G_{BA}(s)$  da:

$$G(s) = \frac{as + 1}{s^2}$$

- ☑ Kalkulatu a MF=45° izateko

### □ 12. Ariketa:

- ☑ Sistema berrelikatu baten begizta irekiko transferentzi funtzioa  $G_{BA}(s)$  da :

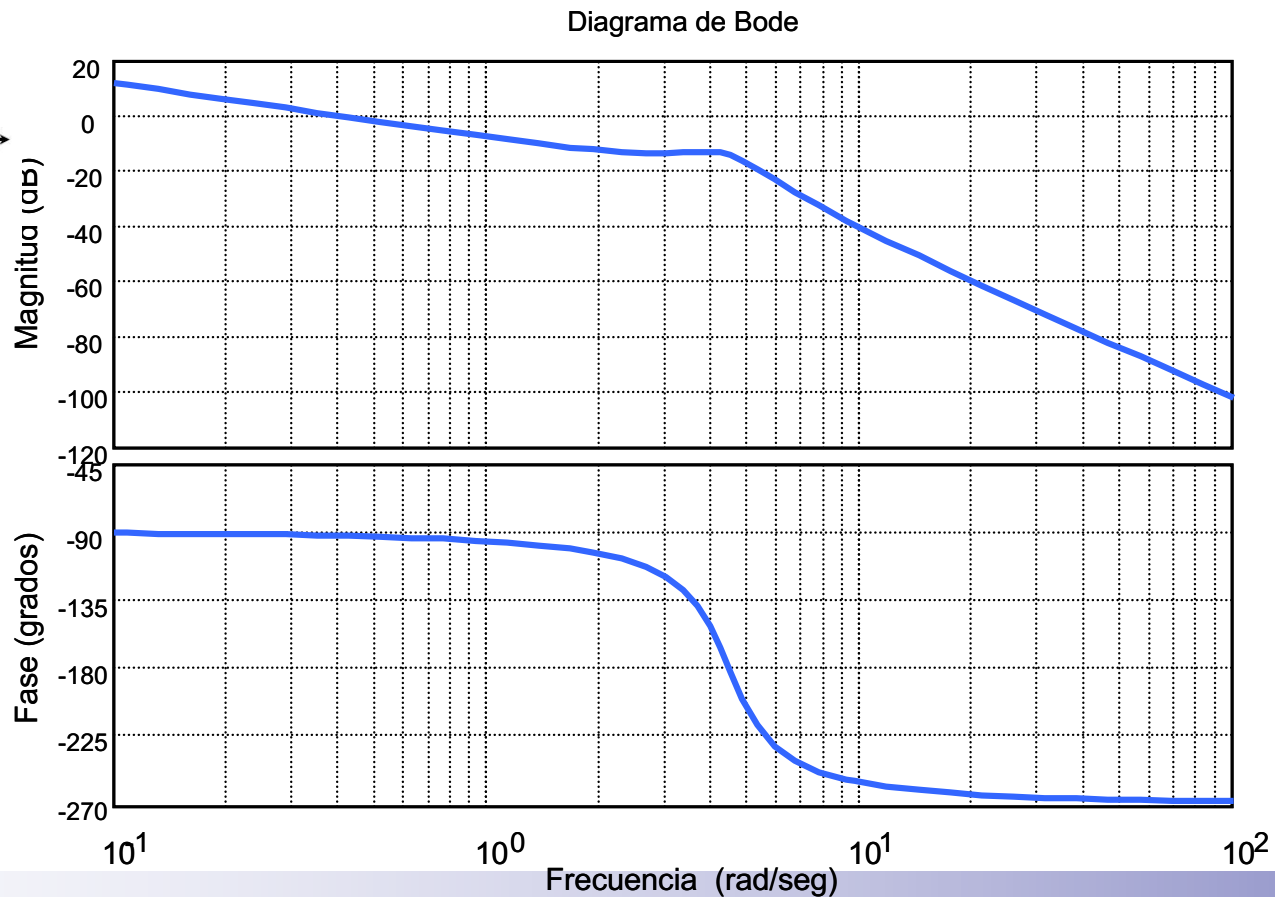
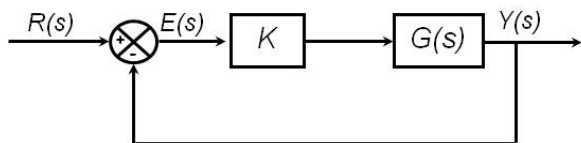
$$G_{BA}(s) = \frac{ke^{-s}}{s}$$

- ☑ Zein izango da k-ri eman diezaiokegun baliorik handiena egonkortasuna bermatzeko?

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Ariketak

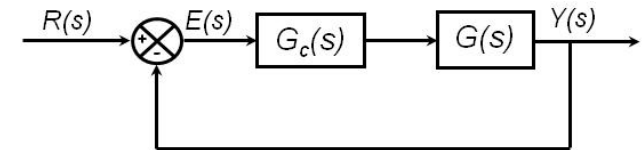
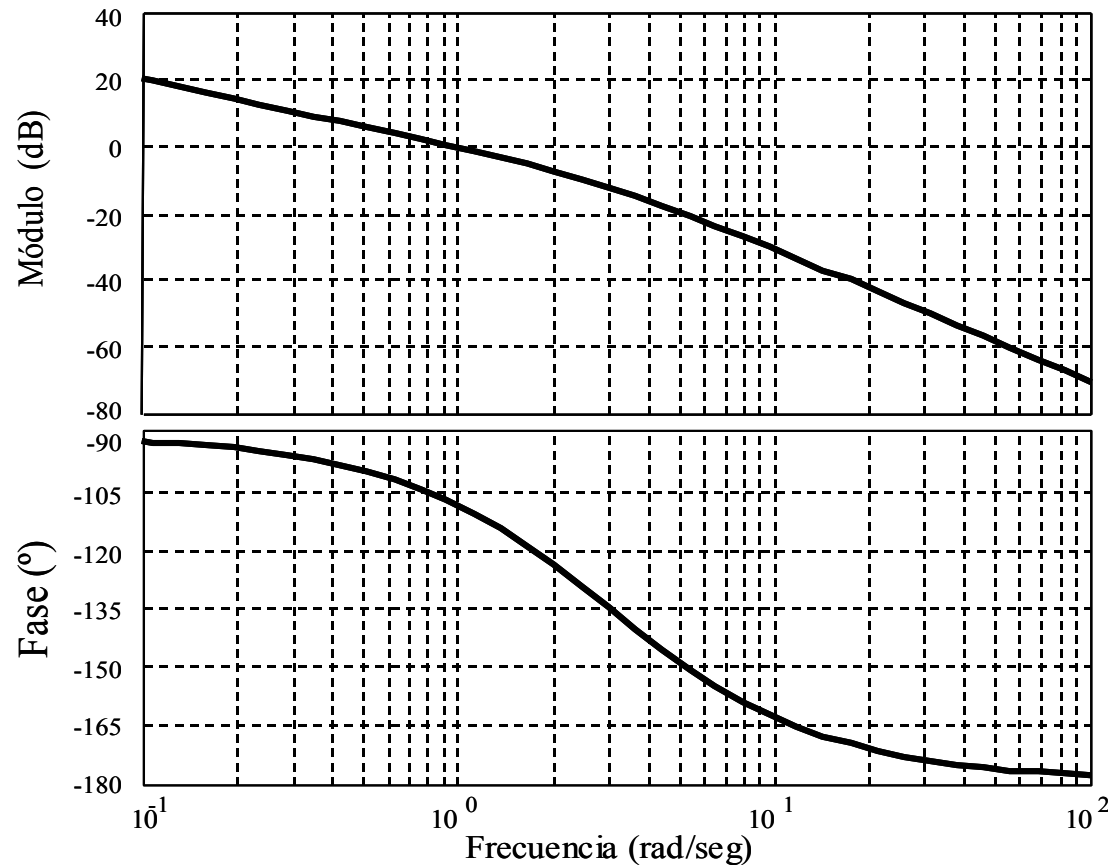
- ☑ **10. Ariketa:** Sistema berrelikatu baten begizta irekiko Bode-diagrama ezaguna da. Kalkulatu sistemaren egonkortasun erlatiboa (MG eta MF). Posible al da irabazpena gehiago handitzea?



# Maiztasunaren eremuko azterketa

## ■ Ariketak

- ☑ 14. Ariketa: Sistema berrelikatu baten begizta irekiko Bode-diagrama ezaguna da.

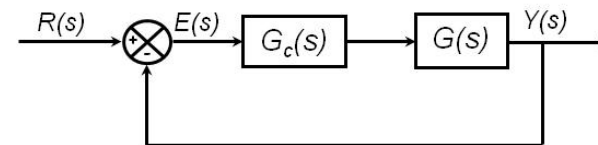
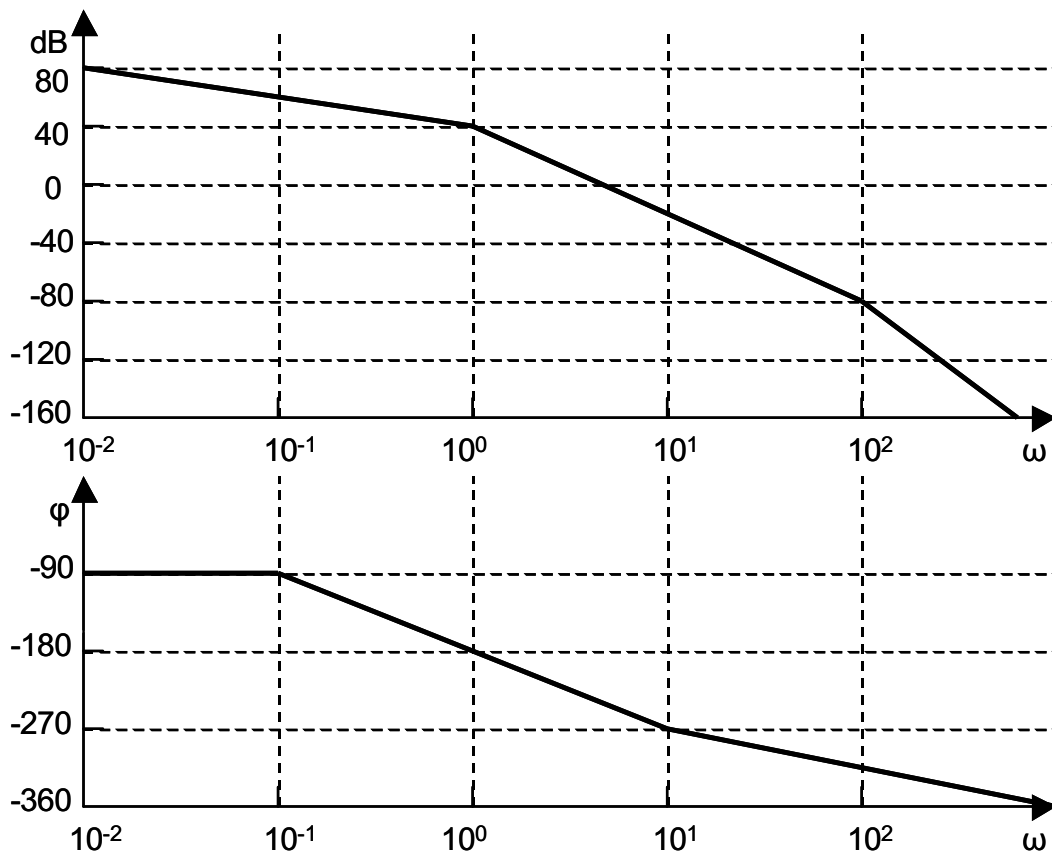


- ✓ Kalkulatu sistemaren egonkortasun erlatiboa (MG eta MF).
- ✓ Posible al da irabazpena gehiago handitzea?
- ✓ Zein izango da sistemaren iraunkorreko errorea 0.5 anplitudeko espaloia ezartzen zaionean?
- ✓ Eta 0.5eko arrapala ezartzen bazaio?

# Maiztasunaren eremuko azterketa

## Ariketak

- 15.-Sistema berrelikatu baten begizta irekiko Bode-diagrama ezaguna da.



- ✓ Kalkulatu sistemaren egonkortasun erlatiboa (MG eta MF).
- ✓ Egonkorra bada, noraino igo daiteke kontrolagailuaren irabazpena sistema ezegonkortu gabe?
- ✓ Ezegonkorra bada, zer egin daiteke sistema egonkortzeko?

## Bibliografia

- “Sistemas de Control Moderno”. Dorf, Richard C., Bishop, Robert H. (2005). **8. eta 9. Kapitulua**
- “Sistemas de Control Automático” (7ª edición). Benjamín C. Kuo. Pearson (1996). **9. Kapitulua (1-4 eta 14 atalak, problemak).**
- “Control Automático con herramientas interactivas”. JL Guzmán, R Costa, M. Berenguel y S. Dormido (2012). **4. eta 6. Kapitulua.**